

Διανυσματικός λογισμός II

Κατσουλέας Γεώργιος

ΕΘΝΙΚΟ ΜΕΤΣΟΒΙΟ ΠΟΛΥΤΕΧΝΕΙΟ

gekats@mail.ntua.gr

31 Οκτωβρίου 2020

- 1 Οι χώροι \mathbb{R}^n - Γραμμική εξάρτηση διανυσμάτων
- 2 Εσωτερικό γινόμενο

Οι χώροι \mathbb{R}^n ως διανυσματικοί χώροι

Το σύνολο όλων των διατεταγμένων n -άδων

$$\mathbb{R}^n = \{(x_1, x_2, \dots, x_n) : x_i \in \mathbb{R}, i = 1, 2, \dots, n\}$$

εφοδιάζόμενο με τις πράξεις

$$(x_1, x_2, \dots, x_n) + (y_1, y_2, \dots, y_n) = (x_1 + y_1, x_1 + y_2, \dots, x_n + y_n)$$
$$\lambda \cdot (x_1, x_2, \dots, x_n) = (\lambda \cdot x_1, \lambda \cdot x_2, \dots, \lambda \cdot x_n)$$

μπορεί να θεωρηθεί δ.χ.

Δύο στοιχεία $(x_1, x_2, \dots, x_n), (y_1, y_2, \dots, y_n)$ του \mathbb{R}^n λέγονται ίσα (συμβ. $(x_1, x_2, \dots, x_n) = (y_1, y_2, \dots, y_n)$) αν και μόνο αν

$$x_i = y_i, \quad \text{για κάθε } i = 1, 2, \dots, n.$$

Ένα στοιχείο $(x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ αναλύεται ως εξής:

$$\begin{aligned}(x_1, x_2, \dots, x_n) &= (x_1, 0, \dots, 0) + (0, x_2, 0, \dots, 0) + \dots + (0, 0, \dots, x_n) \\ &= x_1(1, 0, \dots, 0) + x_2(0, 1, 0, \dots, 0) + \dots + x_n(0, 0, \dots, 1) \\ &= x_1 \vec{e}_1 + x_2 \vec{e}_2 + \dots + x_n \vec{e}_n \\ &= \sum_{i=1}^n x_i \vec{e}_i,\end{aligned}$$

όπου συμβολίζουμε $\vec{e}_i = \left(0, \dots, 0, \underbrace{1}_{\text{θέση } i}, 0, \dots, 0 \right)$.

Ορισμός

Ένα σύνολο διανυσμάτων $\{\vec{e}_i\} \subset \mathbb{R}^n$ καλείται **βάση** του \mathbb{R}^n όταν:

- Τα διανύσματα $\{\vec{e}_i\}$ είναι **γραμμικώς ανεξάρτητα**, δηλαδή ικανοποιείται η σχέση

$$\lambda_1 \vec{e}_1 + \lambda_2 \vec{e}_2 + \cdots + \lambda_n \vec{e}_n \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = \cdots = \lambda_n = 0.$$

Με άλλα λόγια, το σύστημα των εξισώσεων

$$\lambda_1 \vec{e}_1 + \lambda_2 \vec{e}_2 + \cdots + \lambda_n \vec{e}_n \neq \vec{0}$$

έχει μοναδική λύση τη μηδενική ($\lambda_1 = \lambda_2 = \cdots = \lambda_n = 0$).

- Τα διανύσματα $\{\vec{e}_i\}$ **παράγουν** το χώρο \mathbb{R}^n , δηλαδή κάθε διάνυσμα $(x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ μπορεί να γραφεί κατά μοναδικό τρόπο ως **γραμμικός συνδυασμός** των διανυσμάτων αυτών ως εξής:

$$\vec{OA} = (x_1, x_2, \dots, x_n) = \lambda_1 \vec{e}_1 + \lambda_2 \vec{e}_2 + \cdots + \lambda_n \vec{e}_n,$$

για κάποιους συντελεστές $\lambda_i \in \mathbb{R}$. Οι αριθμοί $(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$ καλούνται **συντεταγμένες** του σημείου A ως προς τη βάση $\{\vec{e}_i\}$.

Παρατηρήσεις στον ορισμό της βάσης

- Όταν ένα σύνολο διανυσμάτων $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \dots, \vec{e}_k\}$ είναι γραμμικώς εξαρτημένο, κάποιο από αυτά μπορεί να γραφεί ως γραμμικός συνδυασμός των υπολοίπων.
- Αν $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \dots, \vec{e}_n\}$ γραμμικώς ανεξάρτητα διανύσματα του \mathbb{R}^n , τότε αποδεικνύεται ότι αποτελούν μία βάση του \mathbb{R}^n ακριβώς όταν

$$k = n.$$

- Ο χώρος \mathbb{R}^n έχει άπειρο πλήθος βάσεων.
- Αν $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \dots, \vec{e}_k\} \subset \mathbb{R}^n$ με

$$k > n,$$

τότε τα διανύσματα $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \dots, \vec{e}_k\}$ είναι οπωσδήποτε γραμμικώς εξαρτημένα.

Παρατηρήσεις στον \mathbb{R}^2

- Οποιαδήποτε δύο διανύσματα του \mathbb{R}^2 είναι γραμμικώς ανεξάρτητα αν και μόνο αν είναι **μη παράλληλα**.
- Δύο διανύσματα $\vec{OA} = (x_1, x_2)$ και $\vec{OB} = (y_1, y_2)$ του \mathbb{R}^2 είναι παράλληλα (άρα γραμμικώς εξαρτημένα) ακριβώς όταν:

Παρατηρήσεις στον \mathbb{R}^2

- Οποιαδήποτε δύο διανύσματα του \mathbb{R}^2 είναι γραμμικώς ανεξάρτητα αν και μόνο αν είναι **μη παράλληλα**.
- Δύο διανύσματα $\vec{OA} = (x_1, x_2)$ και $\vec{OB} = (y_1, y_2)$ του \mathbb{R}^2 είναι παράλληλα (άρα γραμμικώς εξαρτημένα) ακριβώς όταν:
 - Το σύστημα

$$\lambda_1 \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \lambda_2 \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

έχει και μη μηδενικές λύσεις.

- Εύκολο κριτήριο: $\vec{OA} = (x_1, x_2) // \vec{OB} = (y_1, y_2) \Leftrightarrow \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} = 0$
- Όταν $\begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} \neq 0$, κάθε σημείο G του \mathbb{R}^2 με διάνυσμα θέσης \vec{OG} αναλύεται κατά μοναδικό τρόπο ως $\vec{OG} = x\vec{OA} + y\vec{OB}$.
- Περισσότερα των τριών διανύσματα του \mathbb{R}^2 είναι πάντα γρ. εξαρτημένα.
- Κριτήριο για την καθετότητα δύο διανυσμάτων θα παρουσιαστεί παρακάτω, σε σχέση με το εσωτ. γινόμενό τους.

Παρατηρήσεις στον \mathbb{R}^3

- Οποιαδήποτε δύο **μη παράλληλα** διανύσματα του \mathbb{R}^3 είναι γραμμικώς ανεξάρτητα. (Ωστόσο, δεν αποτελούν βάση.)
- Τρία διανύσματα $\vec{OA} = (x_1, x_2, x_3)$, $\vec{OB} = (y_1, y_2, y_3)$ και $\vec{OC} = (z_1, z_2, z_3)$ του \mathbb{R}^3 είναι γραμμικώς ανεξάρτητα ακριβώς όταν είναι μη συνεπίπεδα:

Παρατηρήσεις στον \mathbb{R}^3

- Οποιαδήποτε δύο **μη παράλληλα** διανύσματα του \mathbb{R}^3 είναι γραμμικώς ανεξάρτητα. (Ωστόσο, δεν αποτελούν βάση.)
- Τρία διανύσματα $\vec{OA} = (x_1, x_2, x_3)$, $\vec{OB} = (y_1, y_2, y_3)$ και $\vec{OG} = (z_1, z_2, z_3)$ του \mathbb{R}^3 είναι γραμμικώς ανεξάρτητα ακριβώς όταν είναι μη συνεπίπεδα:
 - Το σύστημα

$$\lambda_1 \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} + \lambda_2 \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix} + \lambda_3 \begin{bmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \lambda_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

έχει αποκλειστικά τη μηδενική λύση.

- Εύκολο κριτήριο: $\vec{OA} = (x_1, x_2, x_3)$, $\vec{OB} = (y_1, y_2, y_3)$, $\vec{OG} =$

$$(z_1, z_2, z_3) \text{ γρ. ανεξ.} \Leftrightarrow \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix} \neq 0$$

- Όταν $\vec{OA}, \vec{OB}, \vec{OG}$ γρ. ανεξ., κάθε σημείο X του \mathbb{R}^3 με διάνυσμα θέσης \vec{OX} αναλύεται κατά μοναδικό τρόπο ως $\vec{OX} = x\vec{OA} + y\vec{OB} + z\vec{OG}$.
- Κριτήριο για την γρ. ανεξαρτησία δύο διανυσμάτων του \mathbb{R}^3 θα παρουσιαστεί παρακάτω, σε σχέση με το εξωτ. γινόμενο τους.
- Περισσότερα των τεσσάρων διανύσματα του \mathbb{R}^3 είναι πάντα γρ. εξαρτημένα.

Παράδειγμα

Δίνονται τα σημεία του \mathbb{R}^2 :

$$\Gamma = (1, -1), \Delta = (4, 3), A = (-1, 5), B = (7, 1).$$

Να εξεταστεί κατά πόσον τα διανύσματα $\overrightarrow{\Gamma\Delta}$, \overrightarrow{AB} είναι βάση του επιπέδου.

Παράδειγμα

Δίνονται τα σημεία του \mathbb{R}^2 :

$$\Gamma = (1, -1), \Delta = (4, 3), A = (-1, 5), B = (7, 1).$$

Να εξεταστεί κατά πόσον τα διανύσματα $\vec{\Gamma\Delta}$, \vec{AB} είναι βάση του επιπέδου.
Τα διανύσματα

$$\vec{\Gamma\Delta} = (x_{\Delta} - x_{\Gamma}, y_{\Delta} - y_{\Gamma}) = (3, 4), \quad \vec{AB} = (x_B - x_A, y_B - y_A) = (8, -4).$$

είναι παράλληλα όταν το σύστημα

$$\lambda_1 \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \end{bmatrix} + \lambda_2 \begin{bmatrix} 8 \\ -4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 3 & 8 \\ 4 & -4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

έχει αποκλειστικά τη μηδενική λύση.

- $\begin{vmatrix} 3 & 8 \\ 4 & -4 \end{vmatrix} = 3 \cdot (-4) - 8 \cdot 4 = -44 \neq 0.$

- $\left[\begin{array}{cc|c} 3 & 8 & 0 \\ 4 & -4 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\Gamma_1 \rightarrow \frac{1}{3}\Gamma_1} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & \frac{8}{3} & 0 \\ 4 & -4 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\Gamma_2 \rightarrow \Gamma_2 - 4\Gamma_1} \left[\begin{array}{cc|c} 1 & \frac{8}{3} & 0 \\ 0 & -\frac{44}{3} & 0 \end{array} \right]$

Άσκηση 1: Δίνονται τα σημεία του \mathbb{R}^2 :

$$\Gamma = (1, 4), \Delta = (-3, 5), A = (5, 7), B = (9, 1).$$

Να εξεταστεί κατά πόσον τα διανύσματα $\overrightarrow{\Gamma\Delta}$, \overrightarrow{AB} είναι:

- Παράλληλα,
- Ίσα,
- Κάθεται.
- Βάση του επιπέδου.

Στην περίπτωση που αποτελούν βάση, να υπολογιστούν οι συντεταγμένες του σημείου $(1, 1)$ ως προς τη βάση αυτή.

Άσκηση 2: Αν \vec{u} , \vec{v} , \vec{w} είναι γραμμικώς ανεξάρτητα στοιχεία του \mathbb{R}^3 , δείξτε ότι και τα διανύσματα

- $\vec{u} + 2\vec{v} + 4\vec{w}$
- $2\vec{v} + 5\vec{u} + \vec{w}$
- $3\vec{u} + \vec{w}$

είναι επίσης γραμμικώς ανεξάρτητα.

Ορισμός

Έστω V διαν. χώρος πάνω στο \mathbb{R} . Θεωρούμε την συνάρτηση $\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ που απεικονίζει

$$(a, b) \rightarrow \langle a, b \rangle$$

έχει τις ακόλουθες ιδιότητες (για κάθε $a, b, c \in V, \lambda \in \mathbb{R}$):

- $\langle a, b \rangle = \langle b, a \rangle$,
- $\langle a + b, c \rangle = \langle a, c \rangle + \langle b, c \rangle$,
- $\langle \lambda \cdot a, b \rangle = \lambda \langle a, b \rangle$,
- $\langle a, a \rangle > 0$, αν $a \neq 0$,
- $\langle a, a \rangle = 0$, αν $a = 0$.

Μία τέτοια συνάρτηση καλείται **εσωτερικό γινόμενο** στο V και το ζεύγος $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ καλείται **χώρος με εσωτερικό γινόμενο**.

Παρατηρήσεις στον ορισμό του εσωτερικού γινομένου

Από τις ιδιότητες του ορισμού, έπεται ότι:

- $\langle \mathbf{a}, \mathbf{b} + \mathbf{c} \rangle = \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle + \langle \mathbf{a}, \mathbf{c} \rangle$,
- $\langle \mathbf{a}, \lambda \mathbf{b} \rangle = \lambda \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle$, για $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c} \in V, \lambda \in \mathbb{R}$.

Πράγματι, έχουμε

- $\langle \mathbf{a}, \mathbf{b} + \mathbf{c} \rangle = \langle \mathbf{b} + \mathbf{c}, \mathbf{a} \rangle = \langle \mathbf{b}, \mathbf{a} \rangle + \langle \mathbf{c}, \mathbf{a} \rangle = \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle + \langle \mathbf{a}, \mathbf{c} \rangle$.
- $\langle \mathbf{a}, \lambda \mathbf{b} \rangle = \langle \lambda \mathbf{b}, \mathbf{a} \rangle = \lambda \langle \mathbf{b}, \mathbf{a} \rangle = \lambda \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle$.

Παραδείγματα στον \mathbb{R}^2

- ① Στον \mathbb{R}^2 , το σύνηθες εσωτερικό γινόμενο

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = a_1 b_1 + a_2 b_2$$

για $\vec{a} = (a_1, a_2)$ και $\vec{b} = (b_1, b_2)$.

- ② Στον \mathbb{R}^2 , η απεικόνιση:

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = a_1 b_1 - a_2 b_1 - a_1 b_2 + 2a_2 b_2.$$

Παραδείγματα στον \mathbb{R}^2

- ❶ Στον \mathbb{R}^2 , το σύνηθες εσωτερικό γινόμενο

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = a_1 b_1 + a_2 b_2$$

για $\vec{a} = (a_1, a_2)$ και $\vec{b} = (b_1, b_2)$.

- ❷ Στον \mathbb{R}^2 , η απεικόνιση:

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = a_1 b_1 - a_2 b_1 - a_1 b_2 + 2a_2 b_2.$$

Πράγματι, τα αξιώματα του εσωτερικού γινομένου προκύπτουν εύκολα. Π.χ., για $\vec{a} \neq \vec{0}$, έχουμε

$$\begin{aligned} \langle \vec{a}, \vec{a} \rangle &= a_1^2 - a_2 a_1 - a_1 a_2 + 2a_2^2 \\ &= a_1^2 - 2a_2 a_1 + a_2^2 + a_2^2 \\ &= (a_1 - a_2)^2 + a_2^2 > 0. \end{aligned}$$

χ.ο.χ.

Παραδείγματα στον \mathbb{R}^2 (συνέχεια)

- ① Έστω $\Delta \in M_2(\mathbb{R})$ με $\Delta = \begin{bmatrix} \mu & 0 \\ 0 & \nu \end{bmatrix}$ ($\mu, \nu > 0$). Η απεικόνιση $\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ με

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = [a_1 \quad a_2] \Delta \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \end{bmatrix}$$

για $\vec{a} = (a_1, a_2)$ και $\vec{b} = (b_1, b_2)$, αποτελεί εσωτερικό γινόμενο.

Παραδείγματα στον \mathbb{R}^2 (συνέχεια)

- ① Έστω $\Delta \in M_2(\mathbb{R})$ με $\Delta = \begin{bmatrix} \mu & 0 \\ 0 & \nu \end{bmatrix}$ ($\mu, \nu > 0$). Η απεικόνιση $\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ με

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = [a_1 \quad a_2] \Delta \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \end{bmatrix}$$

για $\vec{a} = (a_1, a_2)$ και $\vec{b} = (b_1, b_2)$, αποτελεί εσωτερικό γινόμενο.
Πράγματι,

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = [a_1 \quad a_2] \begin{bmatrix} \mu & 0 \\ 0 & \nu \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \end{bmatrix} = [a_1 \quad a_2] \begin{bmatrix} \mu b_1 \\ \nu b_2 \end{bmatrix} = \mu a_1 b_1 + \nu a_2 b_2,$$

ώστε ικανοποιούνται όλες οι ιδιότητες.

Ορισμός

Έστω $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ χώρος με εσωτερικό γινόμενο. Τότε, η συνάρτηση $\|\cdot\| : V \rightarrow \mathbb{R}_+$ που απεικονίζει

$$a \rightarrow \|a\|$$

με

$$\|a\| = \langle a, a \rangle^{1/2}$$

καλείται **μέτρο (ή νόρμα)** στο V .

- $\|a\| \geq 0, \forall a \in V,$
- $\|\lambda \cdot a\| = |\lambda| \|a\|, \forall \lambda \in \mathbb{R}, a \in V,$
- $\|a + b\| \leq \|a\| + \|b\|, \forall a, b \in V,$
- $\|a + b\| \geq \left| \|a\| - \|b\| \right|, \forall a, b \in V.$

Απόσταση μεταξύ σημείων του \mathbb{R}^n

Ορισμός

Έστω $A = (x_1, x_2, \dots, x_n)$, $B = (y_1, y_2, \dots, y_n)$ δύο στοιχεία του \mathbb{R}^n με αντίστοιχα διασύνματα θέσης \vec{OA} και \vec{OB} . Τότε, απόσταση των σημείων

$$d(A, B) = \|\vec{OB} - \vec{OA}\| = \sqrt{(y_1 - x_1)^2 + \dots + (y_n - x_n)^2}.$$

- $d(A, B) = 0 \Leftrightarrow A = B$,
- $d(A, B) = d(B, A)$,
- $d(A, B) \leq d(A, \Gamma) + d(B, \Gamma)$.

Ο χώρος \mathbb{R}^n εφοδιασμένος με το εσωτερικό γινόμενο

$$\begin{aligned} \langle (x_1, x_2, \dots, x_n), (y_1, y_2, \dots, y_n) \rangle &\equiv (x_1, x_2, \dots, x_n) \cdot (y_1, y_2, \dots, y_n) \\ &= \sum_{i=1}^n x_i y_i = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n. \end{aligned}$$

καλείται **Ευκλείδειος χώρος**.

Εσωτερικό γινόμενο στον \mathbb{R}^3

Για δύο διανύσματα $\vec{a} = (a_1, a_2, a_3)$, $\vec{b} = (b_1, b_2, b_3) \in \mathbb{R}^3$, το σύνηθες εσωτερικό γινόμενο στον \mathbb{R}^3 δίνεται από τις σχέσεις

- $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3.$
- $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = \|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \cos \left(\widehat{\vec{a}, \vec{b}} \right)$

Ναδειχθεί ότι οι σχέσεις αυτές είναι ισοδύναμες και ότι αποτελούν εσωτερικό γινόμενο.

Εσωτερικό γινόμενο στον \mathbb{R}^3

Για δύο διανύσματα $\vec{a} = (a_1, a_2, a_3)$, $\vec{b} = (b_1, b_2, b_3) \in \mathbb{R}^3$, το σύννηθες εσωτερικό γινόμενο στον \mathbb{R}^3 δίνεται από τις σχέσεις

- $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3.$
- $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = \|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \cos \left(\widehat{\vec{a}, \vec{b}} \right)$

Ναδειχθεί ότι οι σχέσεις αυτές είναι ισοδύναμες και ότι αποτελούν εσωτερικό γινόμενο.

Παρατήρηση: Η δεύτερη σχέση συνεπάγεται ότι

$$\|\vec{a}\| = \sqrt{\langle \vec{a}, \vec{a} \rangle}$$

και επίσης

$$\cos \left(\widehat{\vec{a}, \vec{b}} \right) = \frac{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle}{\|\vec{a}\| \|\vec{b}\|},$$

δηλαδή οι βασικές έννοιες του μήκους και της γωνίας μπορούν να δοθούν αποκλειστικά με χρήση της έννοιας του εσωτερικού γινομένου.

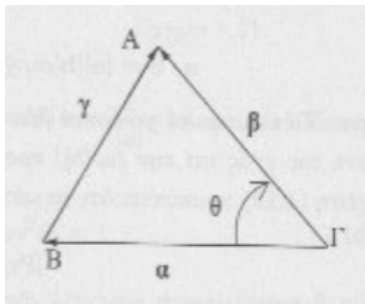
Εσωτερικό γινόμενο στον \mathbb{R}^3 (απόδειξη ισοδυναμίας σχέσεων)

Βήμα 1ο: Νόμος συνημιτόνων

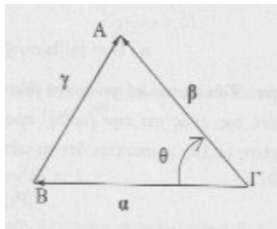
Πρόταση

Σε κάθε τρίγωνο $AB\Gamma$ με $B\Gamma = \vec{\alpha}$, $\Gamma A = \vec{\beta}$, $AB = \vec{\gamma}$, ισχύει ότι

$$\|\vec{\alpha}\|^2 = \|\vec{\beta}\|^2 + \|\vec{\gamma}\|^2 - 2\|\vec{\beta}\|\|\vec{\gamma}\|\cos A$$



Εσωτερικό γινόμενο στον \mathbb{R}^3 (απόδειξη ισοδυναμίας σχέσεων)



Προφανώς

$$\vec{\alpha} + \vec{\gamma} = \vec{\beta} \Leftrightarrow \vec{\alpha} = \vec{\beta} - \vec{\gamma}.$$

Οπότε έχουμε

$$\begin{aligned}\|\vec{\alpha}\|^2 &= \|\vec{\beta} - \vec{\gamma}\|^2 = \langle \vec{\beta} - \vec{\gamma}, \vec{\beta} - \vec{\gamma} \rangle = \|\vec{\beta}\|^2 + \|\vec{\gamma}\|^2 - 2\langle \vec{\beta}, \vec{\gamma} \rangle \\ &= \|\vec{\beta}\|^2 + \|\vec{\gamma}\|^2 - 2\|\vec{\beta}\|\|\vec{\gamma}\|\cos(\widehat{\vec{\beta}, \vec{\gamma}})\end{aligned}$$

Εσωτερικό γινόμενο στον \mathbb{R}^3 (απόδειξη ισοδυναμίας σχέσεων – συνέχεια)

Βήμα 2ο: Για δύο διανύσματα $\vec{\alpha} = (a_1, a_2, a_3)$, $\vec{\beta} = (b_1, b_2, b_3) \in \mathbb{R}^3$ θα δείξουμε ότι

$$\langle \vec{\alpha}, \vec{\beta} \rangle = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3.$$

Θεωρούμε τα σημεία $A(a_1, a_2, a_3)$ και $B(b_1, b_2, b_3)$ και εφαρμόζοντας το νόμο των συνημιτόνων στο τρίγωνο OAB, λαμβάνουμε

$$|AB|^2 = |OA|^2 + |OB|^2 - 2|OA||OB|\cos(\widehat{\vec{\alpha}, \vec{\beta}}).$$

Ισοδύναμα,

$$(b_1 - a_1)^2 + (b_2 - a_2)^2 + (b_3 - a_3)^2 = (a_1^2 + a_2^2 + a_3^2) + (b_1^2 + b_2^2 + b_3^2) - 2\langle \vec{\alpha}, \vec{\beta} \rangle$$

ώστε

$$\langle \vec{\alpha}, \vec{\beta} \rangle = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3.$$

Παρατηρήσεις στο εσωτερικό γινόμενο

- $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = 0 \Leftrightarrow \vec{a} \perp \vec{b}$.

Απόδειξη: Για το ευθύ, υποθέτοντας για κάποια μη μηδενικά διανύσματα $\vec{a}, \vec{b} \neq \vec{0}$ ότι

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = \|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b}}) = 0,$$

προφανώς $\cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b}}) = 0$, από όπου συμπεραίνουμε την καθετότητα.

Αν $\vec{a} = \vec{0}$ ή $\vec{b} = \vec{0}$, τότε τα \vec{a}, \vec{b} κάθετα, διότι στη διεύθυνση του μηδενικού μπορούμε να θεωρήσουμε οποιαδήποτε διεύθυνση.

Για το αντίστροφο, υποθέτοντας ότι $\vec{a} \perp \vec{b}$, έχουμε $\widehat{\vec{a}, \vec{b}} = \frac{\pi}{2}$.

Άρα από τον ορισμό $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = \|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b}})$, έχουμε

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = 0.$$

- $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = \pm \|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \Leftrightarrow \vec{a} // \vec{b}$.

Κανονική βάση του \mathbb{R}^n

Το σύνολο $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \dots, \vec{e}_n\}$ του χώρου \mathbb{R}^n με

$$\vec{e}_i = \left(0, \dots, 0, \underbrace{1}_{\text{Θέση } i}, 0, \dots, 0 \right)$$

καλείται **κανονική** βάση του \mathbb{R}^n και ικανοποιεί τις σχέσεις

$$\|\vec{e}_i\| = 1, \quad \forall i = 1, \dots, n$$

και

$$\vec{e}_i \perp \vec{e}_j, \quad \forall i \neq j \in \{1, 2, \dots, n\}.$$

- α Δείξτε ότι τα διανύσματα $\vec{a} = (1, 1, 3)$ και $\vec{b} = (2, 1, 0)$ δεν είναι συγγραμμικά.
- β Βρείτε διάνυσμα \vec{c} , έτσι ώστε το σύνολο $\{\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}\}$ να αποτελεί βάση του χώρου \mathbb{R}^3 .
- γ Υπολογίστε τη γωνία των διανυσμάτων \vec{a} και \vec{b} .
- Έστω $\vec{a} = (-1, 2)$. Να βρεθεί $\vec{b} = (x, y)$, τέτοιο ώστε $\vec{b} \perp \vec{a}$ και $\|\vec{b}\| = \sqrt{5}$.
- Να βρεθεί μοναδιαίο διάνυσμα κάθετο στο επίπεδο που ορίζουν τα διανύσματα $\vec{a} = (2, -6, -3)$ και $\vec{b} = (4, 3 - 1)$.
- Υπολογίστε τις γωνίες του τριγώνου με κορυφές

$$A = (2, -1, 1), \quad B = (1, -3, -5), \quad \Gamma = (3, -4, -4).$$

Πρόταση

Για κάθε $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$ ισχύει $|\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle| \leq \|\vec{a}\| \|\vec{b}\|$.

Πρόταση

Για κάθε $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$ ισχύει $|\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle| \leq \|\vec{a}\| \|\vec{b}\|$.

Η απόδειξη προκύπτει άμεσα, αφού είναι

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = \|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b}})$$

και

$$\left| \cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b}}) \right| \leq 1.$$

Πρόταση

Για κάθε $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$ ισχύει

$$\|\vec{a} + \vec{b}\|^2 + \|\vec{a} - \vec{b}\|^2 = 2 \left(\|\vec{a}\|^2 + \|\vec{b}\|^2 \right).$$

Πρόταση

Για κάθε $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$ ισχύει

$$\|\vec{a} + \vec{b}\|^2 + \|\vec{a} - \vec{b}\|^2 = 2 \left(\|\vec{a}\|^2 + \|\vec{b}\|^2 \right).$$

Έχουμε

$$\begin{aligned} \|\vec{a} + \vec{b}\|^2 &= \langle \vec{a} + \vec{b}, \vec{a} + \vec{b} \rangle = \langle \vec{a}, \vec{a} \rangle + \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle + \langle \vec{b}, \vec{a} \rangle + \langle \vec{b}, \vec{b} \rangle \\ &= \|\vec{a}\|^2 + 2\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle + \|\vec{b}\|^2 \end{aligned}$$

και ομοίως

$$\|\vec{a} - \vec{b}\|^2 = \|\vec{a}\|^2 - 2\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle + \|\vec{b}\|^2,$$

ώστε προσθέτοντας έχουμε το συμπέρασμα.

Πρόταση

Για κάθε $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$ ισχύει $\|\vec{a} \pm \vec{b}\| \leq \|\vec{a}\| + \|\vec{b}\|$.

Πρόταση

Για κάθε $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$ ισχύει $\|\vec{a} \pm \vec{b}\| \leq \|\vec{a}\| + \|\vec{b}\|$.

Έχουμε

$$\begin{aligned}\|\vec{a} \pm \vec{b}\|^2 &= \|\vec{a}\|^2 \pm 2\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle + \|\vec{b}\|^2 \\ &\leq \|\vec{a}\|^2 + 2|\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle| + \|\vec{b}\|^2 \\ &\leq \|\vec{a}\|^2 + 2\|\vec{a}\|\|\vec{b}\| + \|\vec{b}\|^2 \\ &\leq (\|\vec{a}\| + \|\vec{b}\|)^2.\end{aligned}$$

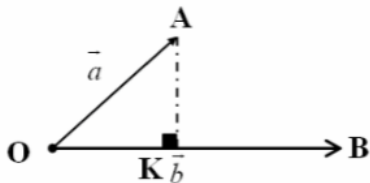
Αποτετραγωνίζοντας έχουμε το συμπέρασμα.

Προβολή του \vec{a} πάνω στο \vec{b} ($Pr_{\vec{b}} \vec{a}$)

Πρόταση

Έστω $\vec{OA} = \vec{a}$, $\vec{OB} = \vec{b}$ δύο διανύσματα του \mathbb{R}^3 . Η προβολή του \vec{a} πάνω στο \vec{b} δίνεται από τον τύπο

$$Pr_{\vec{b}} \vec{a} = \frac{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle}{\langle \vec{b}, \vec{b} \rangle} \vec{b}$$



Προβολή του \vec{a} πάνω στο \vec{b} ($Pr_{\vec{b}} \vec{a}$)

Πρόταση

Έστω $\vec{OA} = \vec{a}$, $\vec{OB} = \vec{b}$ δύο διανύσματα του \mathbb{R}^3 . Η προβολή του \vec{a} πάνω στο \vec{b} δίνεται από τον τύπο

$$Pr_{\vec{b}} \vec{a} = \frac{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle}{\langle \vec{b}, \vec{b} \rangle} \vec{b}$$

Προβολή του \vec{a} πάνω στο \vec{b} ($Pr_{\vec{b}} \vec{a}$)

Πρόταση

Έστω $\vec{OA} = \vec{a}$, $\vec{OB} = \vec{b}$ δύο διανύσματα του \mathbb{R}^3 . Η προβολή του \vec{a} πάνω στο \vec{b} δίνεται από τον τύπο

$$Pr_{\vec{b}} \vec{a} = \frac{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle}{\langle \vec{b}, \vec{b} \rangle} \vec{b}$$

Η προβολή του \vec{a} πάνω στο \vec{b} είναι

- διάνυσμα συγγραμικό με το \vec{b} και επιπλέον
- τ.ω. το $\vec{c} \equiv \vec{a} - Pr_{\vec{b}} \vec{a}$ να είναι κάθετο στο \vec{b} .

Προβολή του \vec{a} πάνω στο \vec{b} ($Pr_{\vec{b}} \vec{a}$)

Πρόταση

Έστω $\vec{OA} = \vec{a}$, $\vec{OB} = \vec{b}$ δύο διανύσματα του \mathbb{R}^3 . Η προβολή του \vec{a} πάνω στο \vec{b} δίνεται από τον τύπο

$$Pr_{\vec{b}} \vec{a} = \frac{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle}{\langle \vec{b}, \vec{b} \rangle} \vec{b}$$

Η προβολή του \vec{a} πάνω στο \vec{b} είναι

- διάνυσμα συγγραμικό με το \vec{b} και επιπλέον
- τ.ω. το $\vec{c} \equiv \vec{a} - Pr_{\vec{b}} \vec{a}$ να είναι κάθετο στο \vec{b} .

Δηλαδή,

$$Pr_{\vec{b}} \vec{a} = \lambda \vec{b}, \quad \text{για κάποιο } \lambda \in \mathbb{R}$$

και επιπλέον

$$0 = \langle \vec{c}, \vec{b} \rangle = \langle \vec{a} - Pr_{\vec{b}} \vec{a}, \vec{b} \rangle = \langle \vec{a} - \lambda \vec{b}, \vec{b} \rangle = \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle - \lambda \langle \vec{b}, \vec{b} \rangle.$$

Άρα

$$\lambda = \frac{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle}{\langle \vec{b}, \vec{b} \rangle}$$

Εφαρμογές (1)

Εφαρμογή 1: Έστω \vec{a} , \vec{b} δύο διανύσματα του \mathbb{R}^3 . Ναδειχθεί ότι τα $\vec{a} + \vec{b}$ και $\vec{a} - \vec{b}$ είναι κάθετα αν

$$\|\vec{a}\| = \|\vec{b}\|$$

Εφαρμογές (1)

Εφαρμογή 1: Έστω \vec{a} , \vec{b} δύο διανύσματα του \mathbb{R}^3 . Ναδειχθεί ότι τα $\vec{a} + \vec{b}$ και $\vec{a} - \vec{b}$ είναι κάθετα αν

$$\|\vec{a}\| = \|\vec{b}\|$$

Απόδειξη: Έχουμε ότι

$$\begin{aligned}(\vec{a} + \vec{b}) \perp (\vec{a} - \vec{b}) &\Leftrightarrow \langle \vec{a} + \vec{b}, \vec{a} - \vec{b} \rangle = 0 \\ &\Leftrightarrow \langle \vec{a}, \vec{a} \rangle - \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle + \langle \vec{b}, \vec{a} \rangle - \langle \vec{b}, \vec{b} \rangle = 0 \\ &\Leftrightarrow \|\vec{a}\|^2 - \|\vec{b}\|^2 = 0 \Leftrightarrow \|\vec{a}\|^2 = \|\vec{b}\|^2,\end{aligned}$$

απόπου προκύπτει το ζητούμενο.

Εφαρμογές (2)

Εφαρμογή 2: Να αποδειχθεί η ανισότητα Cauchy-Schwarz-Bunyakovsky

($|\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle| \leq \|\vec{a}\| \|\vec{b}\|$) χωρίς χρήση του ορισμού

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = \|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b}})$$

Εφαρμογές (2)

Εφαρμογή 2: Να αποδειχθεί η ανισότητα Cauchy-Schwarz-Bunyakovsky

($|\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle| \leq \|\vec{a}\| \|\vec{b}\|$) χωρίς χρήση του ορισμού

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = \|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b}})$$

Απόδειξη: Για κάθε $\lambda \in \mathbb{R}$, έχουμε

$$\begin{aligned} 0 &\leq \|\lambda \vec{a} + \vec{b}\|^2 = \langle \lambda \vec{a} + \vec{b}, \lambda \vec{a} + \vec{b} \rangle \\ &= \lambda^2 \langle \vec{a}, \vec{a} \rangle + 2\lambda \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle + \langle \vec{b}, \vec{b} \rangle = \lambda^2 \|\vec{a}\|^2 + 2\lambda \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle + \|\vec{b}\|^2. \end{aligned}$$

Δηλαδή το δευτεροβάθμιο ως προς λ πολυώνυμο

$$\lambda^2 \|\vec{a}\|^2 + 2\lambda \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle + \|\vec{b}\|^2$$

λαμβάνει πάντα μη αρνητικές τιμές. Συνεπώς, η διακρίνουσα είναι μη θετική.

$$\Delta \leq 0 \Leftrightarrow 4\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle^2 - 4\|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \leq 0.$$

από όπου προκύπτει η ζητούμενη $|\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle| \leq \|\vec{a}\| \|\vec{b}\|$.

Εφαρμογή 3: Να βρεθούν οι προβολές του $\vec{a} = (5, -1, 3)$ πάνω στα $\vec{b} = (-1, 4, 1)$ και $\vec{c} = (1, -1, -1)$.