

A. Κινηματική

A.1 Η θέση ενός σημείου πάνω στον άξονα των x δίνεται, ως συνάρτηση του χρόνου t , από τη σχέση: $x(t) = 4 + 3t^2 - 2\sin 5t$ (σε μονάδες S.I.). Να βρεθεί η ταχύτητα του σημείου, και η επιτάχυνσή του.

A.2 Οι συντεταγμένες ενός σημείου πάνω στο επίπεδο xy δίνονται, συναρτήσει του χρόνου t , από τις σχέσεις: $x(t) = 4\sin 5t$ $y(t) = 4\cos 5t$ (σε μονάδες S.I.). Να βρεθούν:

- (α) Οι συνιστώσες της ταχύτητας και της επιτάχυνσης του σημείου.
- (β) Τα μέτρα της ταχύτητας και της επιτάχυνσης του σημείου.
- (γ) Η εξίσωση της τροχιάς του σημείου.

A.3 Η θέση ενός σημείου πάνω στον άξονα των x δίνεται, ως συνάρτηση του χρόνου t , από τη σχέση:

$$x(t) = 2 + 3t + 4e^{-5t} \quad (\text{σε μονάδες S.I.}).$$

Να βρεθεί η ταχύτητα του σημείου και η επιτάχυνσή του. Δείξτε ότι η ταχύτητα του σημείου τείνει σε μια σταθερή τιμή.

A.4 Οι συντεταγμένες ενός σημείου που κινείται πάνω στο επίπεδο xy δίνονται, συναρτήσει του χρόνου t , από τις σχέσεις: $x(t) = 3\sin 5t$, $y(t) = 4\cos 5t$ (σε μονάδες S.I.). Να βρεθούν:

- (α) Οι συνιστώσες της ταχύτητας και της επιτάχυνσης του σημείου.
- (β) Τα μέτρα της ταχύτητας και της επιτάχυνσης του σημείου.
- (γ) Η εξίσωση της τροχιάς του σημείου.

A.5 Αν $\vec{r}(t) = (3+t)\hat{x} + \cos 2t\hat{y} + 2e^{-2t}\hat{z}$, να βρεθούν τα $\frac{d\vec{r}}{dt} = \dot{\vec{r}}$ και $\frac{d^2\vec{r}}{dt^2} = \ddot{\vec{r}}$, καθώς και οι αρχικές τιμές (για $t=0$) $\vec{r}(0)$, $\dot{\vec{r}}(0)$ και $\ddot{\vec{r}}(0)$ των τριών διανυσμάτων.

A.6 Να βρεθούν οι παράγωγοι του διανύσματος $\vec{r}(t) = (x_0\hat{x} + y_0\hat{y}) + v_0t\hat{x} - \frac{1}{2}gt^2\hat{z}$ ως προς t , αν όλα τα άλλα μεγέθη είναι σταθερά. Επίσης να βρεθούν οι τιμές τους για $t=0$.

A.7 Δύο σωματίδια με μάζες m και $2m$, κινούνται έτσι ώστε να έχουν διανύσματα θέσης

$$\vec{r}_1 = (3t + 2t^2)\hat{x} + (4 + 4t^2)\hat{y} + (5 + 2t)\hat{z} \quad \text{και} \quad \vec{r}_2 = (20 - t - t^2)\hat{x} + (10 + 9t - 2t^2)\hat{y} + (1 + 4t)\hat{z}$$

αντίστοιχα, όπου t = χρόνος (οι αποστάσεις σε m και ο χρόνος σε s).

- (α) Αποδείξτε ότι τα σωματίδια θα συγκρουστούν και βρείτε πότε θα συμβεί αυτό. Απ.: $\tau = 2$ s
- (β) Ποια δύναμη ασκείται πάνω στο κάθε σωματίδιο; Ποια είναι η ολική εξωτερική δύναμη που ασκείται στο σύστημα; Απ.: $\vec{F}_{ολ} = \mathbf{0}$
- (γ) Αν οι δυνάμεις που ασκούνται πάνω στις μάζες παραμένουν οι ίδιες πριν και μετά την κρούση, δείξτε ότι η ορμή του συστήματος διατηρείται, και βρείτε την τιμή της. Απ.: $\vec{P}_{ολ} = m(\hat{x} + 18\hat{y} + 10\hat{z})$
- (δ) Αν μετά την κρούση τα σωματίδια ενώνονται σε ένα, να βρεθεί η θέση τους ως συνάρτηση του χρόνου. [Υπόδειξη: Για σταθερή ταχύτητα \vec{v} , είναι $\vec{r}(t) = \vec{r}(t_0) + (t - t_0)\vec{v}$.]

$$\text{Απ.: } \vec{r} = \frac{1}{3}(40\hat{x} + 24\hat{y} + 7\hat{z}) + \frac{1}{3}t(\hat{x} + 18\hat{y} + 10\hat{z})$$

A.8 Σώμα μάζας m κινείται σε τροχιά που δίνεται σε παραμετρική μορφή από τις συντεταγμένες του σώματος: $x = 3a\sin \omega t$, $y = 4a\sin \omega t$, $z = 5a\cos \omega t$, όπου t = χρόνος, και ω και a είναι θετικές σταθερές. Αποδείξτε ότι η τροχιά είναι επίπεδη, δείχνοντας ότι σε τρεις διαφορετικές χρονικές στιγμές t_1 , t_2 , t_3 , τα αντίστοιχα διανύσματα θέσης \vec{r}_1 , \vec{r}_2 , \vec{r}_3 είναι συνεπίπεδα. Συνθήκη: $\vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2 \times \vec{r}_3 = 0$.

A.9 Σημειακή μάζα m κινείται πάνω σε τροχιά που δίνεται σε παραμετρική μορφή ως

$$x = a\cos(\omega t), \quad y = a\sin(\omega t), \quad z = bt^2,$$

όπου t είναι ο χρόνος, και a , b και ω είναι θετικές σταθερές.

- (α) Να βρεθεί το διάνυσμα θέσης \vec{r} , η ταχύτητα \vec{v} και η επιτάχυνση $\vec{\gamma}$ της μάζας συναρτήσει του χρόνου.

(β) Αν Κ είναι ένα σημείο πάνω στον άξονα των z που έχει διάνυσμα θέσης $\vec{c} = z\hat{z} = bt^2\hat{z}$, και $\vec{R} = \vec{r} - \vec{c}$ είναι το διάνυσμα από το σημείο Κ στη μάζα, να βρείτε το διάνυσμα \vec{R} και να δείξετε ότι η απόσταση της μάζας από το σημείο Κ ή τον άξονα των z είναι σταθερή.

(γ) Βρείτε τη δύναμη \vec{F} που ασκείται πάνω στη μάζα. Δείξτε ότι αποτελείται από δύο συνιστώσες: μία κεντρομόλο δύναμη με σταθερό μέτρο προς το σημείο Κ, και μία σταθερή στην κατεύθυνση z .

$$\text{Απ.: } \vec{F} = -m\omega^2 R\hat{R} + 2mb\hat{z}$$

(δ) Υπολογίστε τον στιγμιαίο ρυθμό παραγωγής έργου από τη δύναμη, $P = \vec{F} \cdot \vec{v}$, και δείξτε ότι εξαρτάται μόνο από την κίνηση στην κατεύθυνση z .

$$\text{Απ.: } P = 4mb^2t$$

A.10 Η κίνηση βλήματος σε ομογενές βαρυτικό πεδίο δίνεται από τις σχέσεις:

$$x(t) = x_0 + (v_0 \cos \theta)t \quad y(t) = y_0 + (v_0 \sin \theta)t - \frac{1}{2}gt^2$$

όπου t είναι ο χρόνος, και τα υπόλοιπα μεγέθη είναι σταθερά. Ο άξονας x είναι οριζόντιος και ο άξονας των y είναι κατακόρυφος. Να βρεθεί το μέγιστο ύψος y_{\max} στο οποίο θα φθάσει το σώμα.

$$\text{Απ.: } y_{\max} = y_0 + (v_0^2/2g)\sin^2 \theta$$

A.11 Δίνεται ότι $e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots$ για κάθε x . Να υπολογιστεί η τιμή του $e^{0.1}$ με ακρίβεια τριών δεκαδικών ψηφίων.

$$\text{Απ.: } e^{0.1} = 1,105$$

Πόσο είναι το σφάλμα στο $e^{0.1}$ αν υποθέσουμε ότι είναι $e^x \approx 1 + x$;

$$\text{Απ.: } 0,0052$$

A.12 Να βρεθεί σε καρτεσιανές συντεταγμένες η ροπή της δύναμης $\vec{F} = F_x\hat{x} + F_y\hat{y} + F_z\hat{z}$ ως προς το σημείο $(0, 0, 0)$, $\vec{N} \equiv \vec{r} \times \vec{F}$.

$$\text{Απ.: } \vec{N} = (yF_z - zF_y)\hat{x} + (zF_x - xF_z)\hat{y} + (xF_y - yF_x)\hat{z}$$

A.13 Να βρεθεί η μαγνητική δύναμη \vec{F}_μ που ασκείται πάνω σε ένα φορτίο Q που κινείται με ταχύτητα $\vec{v} = v_x\hat{x}$ μέσα στο μαγνητικό πεδίο $\vec{B} = B_y\hat{y} + B_z\hat{z}$. Να βρεθεί επίσης το μοναδιαίο διάνυσμα \hat{F}_μ .

$$\text{Απ.: } \vec{F}_\mu = Qv_x(-B_z\hat{y} + B_y\hat{z}) \quad \hat{F}_\mu = (-B_z\hat{y} + B_y\hat{z})/B$$

A.14 Η ροπή μιας δύναμης ως προς το σημείο Ο ορίζεται ως $\vec{N} \equiv \vec{r} \times \vec{F}$, όπου \vec{r} είναι το διάνυσμα από το Ο στο σημείο στο οποίο ασκείται η δύναμη. Να δείχθεί ότι η ροπή δύο ίσων και αντίθετων δυνάμεων \vec{F} και $-\vec{F}$ που ασκούνται στα σημεία \vec{r}_1 και \vec{r}_2 αντίστοιχα (ζεύγος δυνάμεων), είναι ανεξάρτητη του σημείου ως προς το οποίο υπολογίζεται.

A.15 Η στροφορμή ως προς το σημείο $(0, 0, 0)$ μιας μάζας m που βρίσκεται στο σημείο \vec{r} και κινείται με ταχύτητα \vec{v} , ορίζεται ως $\vec{L} \equiv m\vec{r} \times \vec{v}$. Έστω ότι η μάζα υφίσταται μια κεντρική δύναμη, δηλαδή μια δύναμη της μορφής $\vec{F} = f(r)\hat{r}$, όπου $f(r)$ είναι μια συνάρτηση μόνο της απόστασης r από το κέντρο $(0, 0, 0)$ και \hat{r} το μοναδιαίο διάνυσμα στην κατεύθυνση του $\vec{r}(t)$. Δείξτε ότι η στροφορμή της μάζας ως προς το σημείο $(0, 0, 0)$ διατηρείται σταθερή. [Υπόδειξη: Χρησιμοποιήστε τη σχέση $d\vec{L}/dt = \vec{N}$.]

A.16 Σώμα μάζας m κινείται πάνω στον άξονα των x και η μετατόπισή του ως συνάρτηση του χρόνου είναι

$$x(t) = \frac{m\nu_0}{b} \left(1 - e^{-\frac{b}{m}t} \right), \quad \text{όπου } \nu_0 \text{ και } b \text{ θετικές σταθερές.}$$

(α) Να βρεθεί η αρχική θέση $x(0)$, η ταχύτητα ως συνάρτηση του χρόνου, $v(t)$, και η αρχική ταχύτητα $v(0)$ του σώματος, και να υπολογιστεί η μετατόπισή του, $x_{1/2}$, όταν η ταχύτητά του θα έχει ελαττωθεί στο μισό της αρχικής.

(β) Να βρεθεί η δύναμη που ασκείται στο σώμα και να αποδειχθεί ότι είναι μια δύναμη τριβής ανάλογη της ταχύτητας.

(γ) Να υπολογιστεί ο ρυθμός μεταβολής της κινητικής ενέργειας του σώματος ως προς τον χρόνο και να αποδειχθεί ότι είναι ίσος με την ισχύ της δύναμης της τριβής.