

ΣΧΟΛΗ ΧΗΜΙΚΩΝ ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ

E.M.Π.

ΕΞΕΤΑΣΕΙΣ ΧΕΙΜΕΡΙΝΟΥ ΕΞΑΜΗΝΟΥ 2025-2026

ΦΥΣΙΚΗ Ι

Διάρκεια: 2 ώρες

19/1/2026

ΘΕΜΑ 1 (2.5M)

Ένα σώμα μάζας m αφήνεται με μηδενική αρχική ταχύτητα στην επιφάνεια μιας λίμνης (πολύ μεγάλου βάθους) και στη συνέχεια βυθίζεται κατακόρυφα προς τον πυθμένα της λίμνης. Στο σώμα ασκούνται οι ακόλουθες δυνάμεις: το βάρος του $\vec{B} = mg\hat{z}$, η άνωση $\vec{A} = -A\hat{z}$ και μία δύναμη αντίστασης $\vec{F} = -\gamma\vec{v}$, όπου $\gamma > 0$ σταθερά και \vec{v} η ταχύτητα του σώματος. Το μοναδιαίο διάνυσμα \hat{z} έχει διεύθυνση κατακόρυφη προς τον πυθμένα της λίμνης. Υποθέτουμε ότι $A < mg$.

- Βρείτε την εξίσωση κίνησης του σώματος.
- Βρείτε την ταχύτητα και τη θέση του σώματος (δηλαδή την απόσταση από την επιφάνεια της λίμνης) συναρτήσει του χρόνου t .
- Βρείτε την οριακή ταχύτητα του σώματος v_∞ .
- Βρείτε το έργο του βάρους μέχρι τη χρονική στιγμή t , υποθέτοντας ότι $t \gg 1/\lambda$ όπου $\lambda = \gamma/m$.

ΘΕΜΑ 2 (2.5M)

Η δύναμη που ασκείται πάνω σε ένα σώμα δίνεται από το δυναμικό πεδίο

$$\vec{F}(x, y, z) = (3x^2 + yz)\hat{i} + (2y^2 + xz)\hat{j} + (3z^2 + xy)\hat{k}.$$

Δείξτε ότι το παραπάνω δυναμικό πεδίο είναι συντηρητικό (διατηρητικό). Βρείτε τη συνάρτηση της δυναμικής ενέργειας $V(x, y, z)$, αν γνωρίζουμε ότι $V(0, 0, 0) = 0$.

ΘΕΜΑ 3 (2.5M)

Φυσικό εκκρεμές

- Να υπολογισθούν η κυκλική συχνότητα ταλάντωσης ω και η περίοδος T για στερεό σώμα μάζας M που μπορεί να περιστρέφεται χωρίς τριβές, γύρω από οριζόντιο άξονα περιστροφής (x) κάθετο στο επίπεδο του σώματος που διέρχεται σταθερό σημείο O , για μικρές αποκλίσεις της γωνίας θ γύρω από τον κατακόρυφο άξονα z . Με K συμβολίζουμε τη θέση του κέντρου μάζας, ενώ L είναι η απόσταση του σημείου O από το K .



Σχήμα 1: Φυσικό εκκρεμές

- Εφαρμόστε το αποτέλεσμα του ερωτήματος (α) για την περίπτωση ομογενούς ράβδου μήκους L και μάζας M όπου μπορεί να περιστραφεί χωρίς τριβές σε κατακόρυφο επίπεδο γύρω από άξονα οριζόντιο (x) που διέρχεται από το άνω της άκρο A . Σημείωση: να υπολογισθεί η ροπή αδράνειας της ράβδου ως προς το άκρο A .

ΘΕΜΑ 4 (2.5M)

Σηκώνουμε μια ομογενή αλυσίδα μάζας M και μήκους L εφαρμόζοντας μια κάθετη προς τα πάνω δύναμη F .

- Βρείτε την εξάρτηση του μέτρου της δύναμης F από το ύψος που έχει φτάσει η αλυσίδα, αν θέλουμε η ταχύτητα του τμήματος της αλυσίδας που είναι στον αέρα να είναι σταθερή.
- Ποια είναι η συνολική μεταβολή της μηχανικής ενέργειας της αλυσίδας όταν σηκωθεί όλη η αλυσίδα στον αέρα;

ΛΥΣΕΙΣ ΘΕΜΑΤΩΝ

Λύση Θέματος 1.

Θεωρούμε ως θετική τη διεύθυνση του μοναδιαίου διανύσματος \hat{z} (προς τον πυθμένα). Η κίνηση είναι μονοδιάστατη, με ταχύτητα $\vec{v}(t) = v(t)\hat{z}$.

(α) Εξίσωση κίνησης

Οι δυνάμεις κατά \hat{z} είναι:

$$\vec{B} = mg\hat{z}, \quad \vec{A} = -A\hat{z}, \quad \vec{F}_{\text{αντ}} = -\gamma v\hat{z}.$$

Άρα, από τον 2ο νόμο του Νεύτωνα:

$$m \frac{dv}{dt} = mg - A - \gamma v.$$

Θέτοντας $\lambda = \gamma/m$ παίρνουμε

$$\boxed{\frac{dv}{dt} + \lambda v = g - \frac{A}{m}.}$$

(β) Ταχύτητα και θέση

Ξεκινάμε από

$$\frac{dv}{dt} + \lambda v = g - \frac{A}{m} \equiv B \Rightarrow \frac{dv}{dt} = B - \lambda v.$$

Η παραπάνω εξίσωση έχει τη μορφή διαφορικής εξίσωσης χωριζόμενων μεταβλητών. Οπότε

$$\frac{dv}{B - \lambda v} = dt.$$

Ολοκληρώνουμε:

$$\int \frac{dv}{B - \lambda v} = \int dt.$$

Για το αριστερό ολοκλήρωμα κάνουμε αντικατάσταση

$$u = B - \lambda v \Rightarrow du = -\lambda dv \Rightarrow dv = -\frac{1}{\lambda} du,$$

οπότε

$$\int \frac{dv}{B - \lambda v} = \int \frac{-\frac{1}{\lambda} du}{u} = -\frac{1}{\lambda} \ln |u| = -\frac{1}{\lambda} \ln |B - \lambda v|.$$

Άρα

$$-\frac{1}{\lambda} \ln |B - \lambda v| = t + C \Rightarrow \ln |B - \lambda v| = -\lambda t + C_1.$$

Αντιστρέφουμε τον λογάριθμο:

$$|B - \lambda v| = C_2 e^{-\lambda t}.$$

Απορροφούμε το πρόσημο στη σταθερά:

$$B - \lambda v = C e^{-\lambda t}.$$

Λύνουμε ως προς $v(t)$:

$$v(t) = \frac{B}{\lambda} - \frac{C}{\lambda} e^{-\lambda t}.$$

Αρχική συνθήκη $v(0) = 0$.

$$0 = \frac{B}{\lambda} - \frac{C}{\lambda} \Rightarrow C = B.$$

Άρα

$$v(t) = \frac{B}{\lambda} (1 - e^{-\lambda t}) = \frac{g - \frac{A}{m}}{\lambda} (1 - e^{-\lambda t}).$$

Αν $\lambda = \frac{\gamma}{m}$, τότε

$$v(t) = \frac{g - \frac{A}{m}}{\gamma/m} (1 - e^{-\lambda t}) = \frac{mg - A}{\gamma} (1 - e^{-\lambda t}).$$

Για τη θέση του σώματος έχουμε

$$z(t) = \int_0^t v(t') dt' = \frac{mg - A}{\gamma} \int_0^t (1 - e^{-\lambda t'}) dt'.$$

Είναι:

$$\int_0^t (1 - e^{-\lambda t'}) dt' = t - \left(-\frac{1}{\lambda} e^{-\lambda t} + \frac{1}{\lambda} \right) = t - \frac{1}{\lambda} + \frac{1}{\lambda} e^{-\lambda t}.$$

Ισοδύναμα,

$$t - \frac{1}{\lambda} + \frac{1}{\lambda} e^{-\lambda t} = t - \frac{1 - e^{-\lambda t}}{\lambda}.$$

Τελικά,

$$z(t) = \frac{mg - A}{\gamma} \left[t - \frac{1 - e^{-\lambda t}}{\lambda} \right].$$

Άρα

$$v(t) = v_{\infty} (1 - e^{-\lambda t}), \quad z(t) = v_{\infty} \left[t - \frac{1 - e^{-\lambda t}}{\lambda} \right],$$

όπου $v_{\infty} = \frac{mg - A}{\gamma}$.

(γ) Οριακή ταχύτητα

Για $t \rightarrow \infty$ προκύπτει

$$v_{\infty} = \lim_{t \rightarrow \infty} v(t) = \frac{mg - A}{\gamma}.$$

(δ) Έργο του βάρους για $t \gg 1/\lambda$

Το βάρος είναι σταθερό και παράλληλο στη μετατόπιση, άρα το έργο του μέχρι τη χρονική στιγμή t είναι

$$W_B(t) = \int_0^{z(t)} mg dz = mg z(t).$$

Για $t \gg 1/\lambda$ έχουμε $e^{-\lambda t} \simeq 0$, οπότε

$$z(t) \simeq v_{\infty} \left(t - \frac{1}{\lambda} \right).$$

Επομένως

$$W_B(t) \simeq mg v_{\infty} \left(t - \frac{1}{\lambda} \right) = mg \left(\frac{mg - A}{\gamma} \right) \left(t - \frac{m}{\gamma} \right) \simeq mg \left(\frac{mg - A}{\gamma} \right) t.$$

Λύση Θέματος 2.

Οι συνιστώσες της δύναμης είναι

$$F_x = 3x^2 + yz, \quad F_y = 2y^2 + xz, \quad F_z = 3z^2 + xy.$$

Έλεγχος συντηρητικότητας

Υπολογίζουμε:

$$\begin{aligned} \frac{\partial F_x}{\partial y} &= z, & \frac{\partial F_y}{\partial x} &= z, \\ \frac{\partial F_x}{\partial z} &= y, & \frac{\partial F_z}{\partial x} &= y, \\ \frac{\partial F_y}{\partial z} &= x, & \frac{\partial F_z}{\partial y} &= x. \end{aligned}$$

Όλες οι αντίστοιχες παράγωγοι συμπίπτουν, άρα $\nabla \times \vec{F} = \vec{0}$ και το πεδίο είναι συντηρητικό. Επομένως υπάρχει βαθμωτό δυναμικό $U(x, y, z)$ με $\vec{F} = \nabla U$.

Εύρεση του U **Α' τρόπος**

Από τη συνιστώσα F_x :

$$\frac{\partial U}{\partial x} = 3x^2 + yz.$$

Ολοκλήρωση ως προς x :

$$U(x, y, z) = x^3 + xyz + g(y, z),$$

όπου $g(y, z)$ ανεξάρτητη από το x .

Από F_y :

$$\frac{\partial U}{\partial y} = F_y = 2y^2 + xz.$$

Υπολογίζουμε:

$$\frac{\partial U}{\partial y} = xz + \frac{\partial g}{\partial y}(y, z),$$

άρα

$$xz + g_y = 2y^2 + xz \quad \Rightarrow \quad g_y = 2y^2.$$

Ολοκλήρωση:

$$g(y, z) = \frac{2}{3}y^3 + h(z).$$

Τώρα από F_z :

$$\frac{\partial U}{\partial z} = F_z = 3z^2 + xy.$$

Υπολογίζουμε:

$$\frac{\partial U}{\partial z} = xy + h'(z),$$

οπότε

$$xy + h'(z) = xy + 3z^2 \quad \Rightarrow \quad h'(z) = 3z^2 \quad \Rightarrow \quad h(z) = z^3 + C.$$

Άρα

$$U(x, y, z) = x^3 + xyz + \frac{2}{3}y^3 + z^3 + C.$$

Δυναμική ενέργεια

Παίρνουμε $V = -U$ ώστε $\vec{F} = -\nabla V$. Η συνθήκη $V(0, 0, 0) = 0$ δίνει $C = 0$. Επομένως

$$V(x, y, z) = -\left(x^3 + xyz + \frac{2}{3}y^3 + z^3\right).$$

Β' Τρόπος

Για συντηρητικό πεδίο ισχύει

$$V(x, y, z) - V(0, 0, 0) = -\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}, \quad V(0, 0, 0) = 0,$$

όπου C η τεθλασμένη $(0, 0, 0) \rightarrow (x, 0, 0) \rightarrow (x, y, 0) \rightarrow (x, y, z)$.

(i) $(0, 0, 0) \rightarrow (x, 0, 0)$: $d\vec{r} = (dx, 0, 0)$, $y = z = 0$,

$$\int_{C_1} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_0^x 3x'^2 dx' = x^3.$$

(ii) $(x, 0, 0) \rightarrow (x, y, 0)$: $d\vec{r} = (0, dy, 0)$, $z = 0$,

$$\int_{C_2} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_0^y 2y'^2 dy' = \frac{2}{3}y^3.$$

(iii) $(x, y, 0) \rightarrow (x, y, z)$: $d\vec{r} = (0, 0, dz)$,

$$\int_{C_3} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_0^z (3z'^2 + xy) dz' = z^3 + xyz.$$

Συνεπώς

$$\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = x^3 + \frac{2}{3}y^3 + z^3 + xyz,$$

και η δυναμική ενέργεια είναι

$$V(x, y, z) = -\left(x^3 + \frac{2}{3}y^3 + z^3 + xyz\right).$$

Λύση Θέματος 3.

(α) Φυσικό εκκρεμές

Θεωρούμε στερεό σώμα που μπορεί να περιστρέφεται γύρω από οριζόντιο άξονα στο σημείο O . Το κέντρο μάζας C απέχει απόσταση d από το σημείο ανάρτησης. Για γωνιακή απομάκρυνση θ από τη θέση ισορροπίας, η ροπή του βάρους ως προς O είναι

$$\tau = -Mg d \sin \theta. \quad (1)$$

Η εξίσωση περιστροφικής κίνησης γράφεται

$$I_O \ddot{\theta} = -Mg d \sin \theta, \quad (2)$$

όπου I_O η ροπή αδράνειας του σώματος ως προς τον άξονα στο O .

Για μικρές γωνιακές αποκλίσεις ($\sin \theta \simeq \theta$) η παραπάνω εξίσωση γίνεται

$$I_O \ddot{\theta} + Mg d \theta = 0, \quad (3)$$

που είναι εξίσωση απλής αρμονικής ταλάντωσης.

Η γωνιακή συχνότητα του φυσικού εκκρεμούς είναι

$$\omega = \sqrt{\frac{Mgd}{I_O}}, \quad (4)$$

οπότε η περίοδος και η συχνότητα δίνονται από

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I_O}{Mgd}}, \quad f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{Mgd}{I_O}}. \quad (5)$$

(β) Ομογενής ράβδος μήκους L με άξονα στο άνω άκρο A

Θεωρούμε ομογενή λεπτή ράβδο μήκους L και μάζας M . Η γραμμική πυκνότητα μάζας είναι

$$\lambda = \frac{M}{L}. \quad (6)$$

Παίρνουμε στοιχειώδες τμήμα μήκους dx σε απόσταση x από το άκρο περιστροφής. Η στοιχειώδης μάζα είναι

$$dm = \lambda dx = \frac{M}{L} dx. \quad (7)$$

Η ροπή αδράνειας ως προς άξονα από το άκρο ορίζεται ως

$$I_O = \int x^2 dm. \quad (8)$$

Αντικαθιστώντας, προκύπτει

$$I_O = \frac{M}{L} \int_0^L x^2 dx = \frac{M}{L} \left[\frac{x^3}{3} \right]_0^L = \frac{1}{3} ML^2. \quad (9)$$

Άρα η ροπή αδράνειας ομογενούς ράβδου ως προς άξονα από το ένα άκρο της είναι

$$\boxed{I_O = \frac{1}{3} ML^2}. \quad (10)$$

Επομένως

$$\omega = \sqrt{\frac{Mg(L/2)}{(1/3)ML^2}} = \sqrt{\frac{3g}{2L}}, \quad T = 2\pi \sqrt{\frac{2L}{3g}}.$$

Δηλαδή

$$\boxed{\omega = \sqrt{\frac{3g}{2L}}, \quad T = 2\pi \sqrt{\frac{2L}{3g}}}.$$

Λύση Θέματος 4.

Θεωρούμε ότι σηκώνουμε την αλυσίδα από το ένα άκρο της, κατακόρυφα προς τα πάνω. Έστω ότι το μήκος που έχει ήδη σηκωθεί (και βρίσκεται στον αέρα) είναι y . Η γραμμική πυκνότητα είναι

$$\mu = \frac{M}{L}.$$

Η μάζα που κινείται στον αέρα είναι $m(y) = \mu y$ και ζητείται η ταχύτητά της να είναι σταθερή ίση με v .

(α) Εξάρτηση της δύναμης F από το y

Η ορμή του κινούμενου τμήματος είναι $p = mv = \mu y v$. Επειδή $v = \text{σταθ.}$,

$$\frac{dp}{dt} = v \frac{dm}{dt} = v \mu \frac{dy}{dt} = \mu v^2.$$

Οι εξωτερικές δυνάμεις στο κινούμενο τμήμα είναι η εφαρμοζόμενη F (προς τα πάνω) και το βάρος $mg = \mu y g$ (προς τα κάτω). Άρα

$$F - \mu y g = \frac{dp}{dt} = \mu v^2 \quad \Rightarrow \quad \boxed{F(y) = \mu g y + \mu v^2.}$$

Δηλαδή η δύναμη αυξάνει γραμμικά με το ύψος/μήκος y που έχει σηκωθεί, με πρόσθετο σταθερό όρο μv^2 λόγω της συνεχούς «παραλαβής» μάζας από το ακίνητο τμήμα.

(β) Συνολική μεταβολή μηχανικής ενέργειας όταν σηκωθεί όλη η αλυσίδα

Όταν σηκωθεί όλη η αλυσίδα, $y = L$. Η μεταβολή της βαρυτικής δυναμικής ενέργειας (από αλυσίδα στο έδαφος σε κατακόρυφη αλυσίδα) είναι

$$\Delta U = Mg \frac{L}{2}.$$

Τη χρονική στιγμή που σηκώνεται ολόκληρη με ταχύτητα v , η κινητική ενέργεια της αλυσίδας είναι

$$K = \frac{1}{2} M v^2.$$

Άρα η μεταβολή της μηχανικής ενέργειας της αλυσίδας είναι

$$\boxed{\Delta E_{\text{μηχ}} = \Delta U + \Delta K = Mg \frac{L}{2} + \frac{1}{2} M v^2.}$$

(Αν στη συνέχεια ακινητοποιηθεί, τότε επιπλέον $\frac{1}{2} M v^2$ θα αφαιρεθεί και θα απομείνει μόνο $Mg \frac{L}{2}$.)