

Ελάχιστο Συνδετικό Δέντρο

Δημήτρης Φωτάκης, Αριστείδης Παγουρτζής,
Δώρα Σούλιου, Παναγιώτης Γροντάς

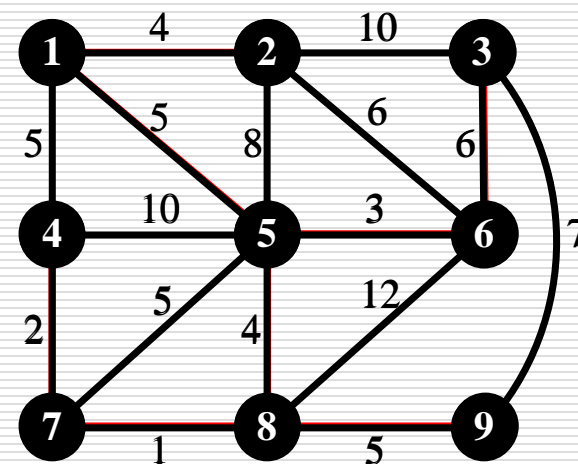
Σχολή Ηλεκτρολόγων Μηχανικών
και Μηχανικών Υπολογιστών

Εθνικό Μετσόβιο Πολυτεχνείο



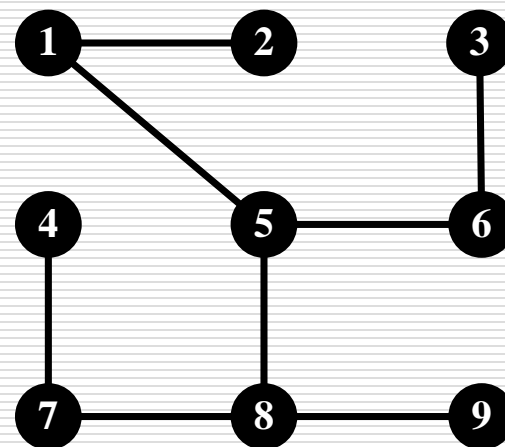
Ελάχιστο Συνδετικό Δέντρο (MST)

- **Είσοδος:** Συνεκτικό μη-κατευθ. $G(V, E, w)$ με βάρη $w: E \mapsto \mathbb{R}^+$
 - Βάρος υπογραφήματος $T(V, E_T): w(T) = \sum_{\{e \in E_T\}} w(e)$
- **Έξοδος:** ελάχιστου βάρους **συνεκτικό** υπογράφημα που καλύπτει όλες τις κορυφές.
 - Συνεκτικό (εξ' ορισμού) + ακυκλικό (ελάχιστο) \Rightarrow **Δέντρο**.
 - **Minimum Spanning Tree (MST, ΕΣΔ)**.
- Πρόβλημα συνδυαστ. βελτιστοποίησης με **πολλές** και **σημαντικές εφαρμογές**.
 - Σχεδιασμός συνδετικού δικτύου (οδικού, τηλεπ/κου, ηλεκτρικού) με ελάχιστο κόστος.



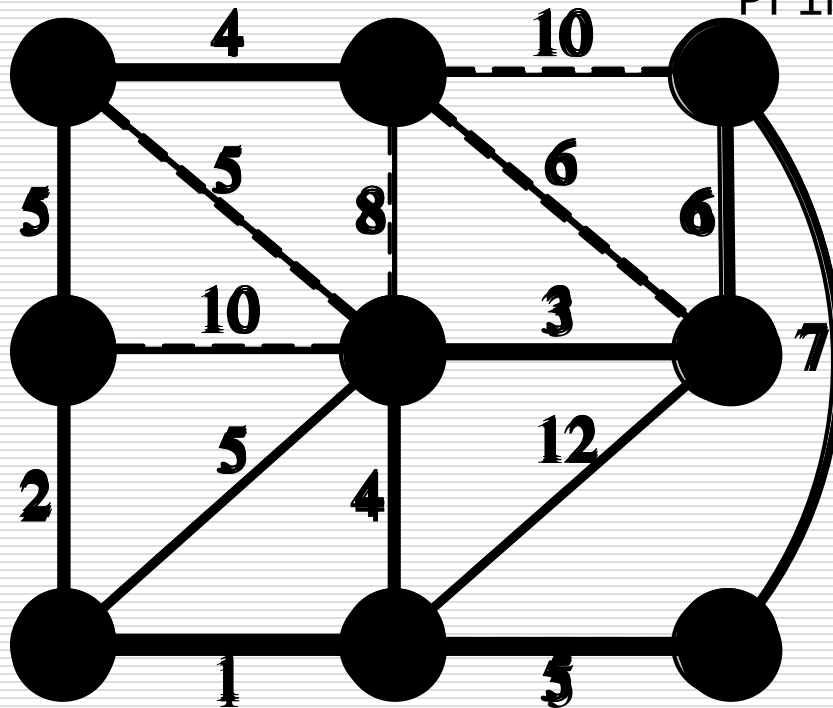
Χρήσιμες ιδιότητες δέντρων

- Δέντρο: **συνεκτικό** και **ακυκλικό** γράφημα.
- Για κάθε απλό μη-κατευθυνόμενο γράφημα $T(V, E)$, τα παρακάτω είναι **ισοδύναμα**:
 - T δέντρο.
 - Κάθε ζευγάρι κορυφών ενώνεται με **μοναδικό μονοπάτι**.
 - T **συνεκτικό** και $m = n - 1$
 - T **ακυκλικό** και $m = n - 1$
 - T **ελαχιστικά συνεκτικό**.
 - T **μεγιστικά ακυκλικό**.



Αλγόριθμος Prim (1957) & Jarnik (1930)

□ Παράδειγμα



Prim(G):

$S = \{s\}$ #s can be any vertex

$\Delta = \{\}$ #MST

$R = \{(x,y) \mid x \in S, y \notin S\}$

while $R \neq \emptyset$:

$(v^*, y^*) = \min_w \{R\}$

$S = S \cup \{v^*\}$

$\Delta = \Delta \cup \{(v^*, y^*)\}$

$R = \{(x,y) \mid x \in S, y \notin S\}$

return Δ

□ Πολυπλοκότητα: $O(nm)$

□ Μπορούμε καλύτερα?

Αλγόριθμος Prim με Heap

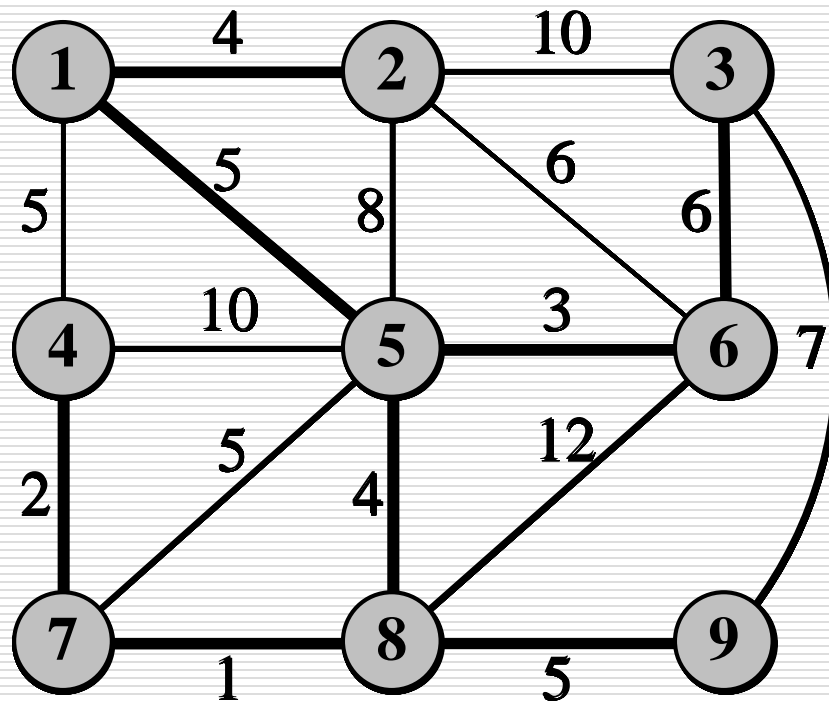
```
Prim(G):  
  S={s}, Δ={}, H={}  
  for v ∈ V-S:  
    if (s,v) ∈ E:  
      v.key = wsv, v.edge = (s,v)  
    else:  
      v.key = +∞, v.edge = null  
  H.insert(v)  
  while H ≠ ∅:  
    v* = H.deleteMin()  
    S = S ∪ {v*}, Δ = Δ ∪ v*.edge  
    for (v*,y) | y ∈ V-S:  
      if wv*y < y.key:  
        H.delete(y)  
        y.key = wv*y, y.edge = (v*,y)  
        H.insert(y)  
  return Δ
```

Πολυπλοκότητα:

- $O(m + n)$ το αρχικό **for**
- **Heap** περιέχει n κλειδιά
 - Λειτουργίες insert, delete $\log n$
- Στο **while**:
 - Κάθε ακμή εξετάζεται ακριβώς μία φορά
 - 2 λειτουργίες του σωρού
 - $O(m \log n)$
- Τελικά:
 - **$O(m \log n)$**

Αλγόριθμος Kruskal (1956)

□ Παράδειγμα



Αλγόριθμος Kruskal

MST-Kruskal($G(V, E, w)$)

Ταξινόμησε ακμές σε αύξουσα σειρά βάρους, $w(e_1) \leq \dots \leq w(e_m)$.

$\Delta \leftarrow \emptyset; i \leftarrow 1;$

```
while  $|\Delta| < |V| - 1$  and  $i \leq m$  do
  if  $\Delta \cup \{e_i\}$  δεν έχει κύκλο then
     $\Delta \leftarrow \Delta \cup \{e_i\};$ 
   $i \leftarrow i + 1;$ 
```

Υλοποίηση: **κύκλος**
ελέγχεται γραμμικά πχ.
BFS.

$\Theta(mn)$

Kruskal(G):

$\Delta \leftarrow \{\}, U \leftarrow V$ #n distinct vertices

sort(E), $i \leftarrow 1$

```
while  $|\Delta| < |V| - 1$  and  $i \leq m$  do
```

```
   $(x, y) \leftarrow E[i]$ 
```

```
  if  $U.find(x) \neq U.find(y)$ :
```

```
     $\Delta \leftarrow \Delta \cup \{(x, y)\}$ 
```

```
   $U.union(x, y)$ 
```

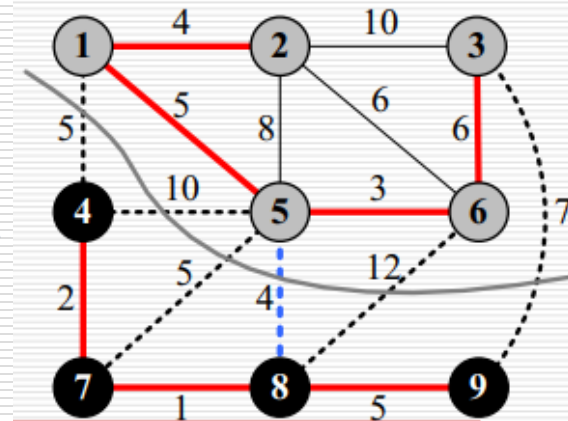
```
return  $T$ 
```

Υλοποίηση: **κύκλος**
ελέγχεται με **Union-Find.**

$O(m \log m) = O(m \log n)$

Ορθότητα: Τομές – Ιδιότητα Τομής

- Τομή $(S, V \setminus S)$: διαμέριση V σε 2 σύνολα $S, V \setminus S$.
- Σύνολο τομής $\delta(S, V \setminus S)$:
 - ακμές με ένα άκρο στο S και άλλο άκρο στο $V \setminus S$.
- Ιδιότητα Τομής / Ακμή επαύξεσης:

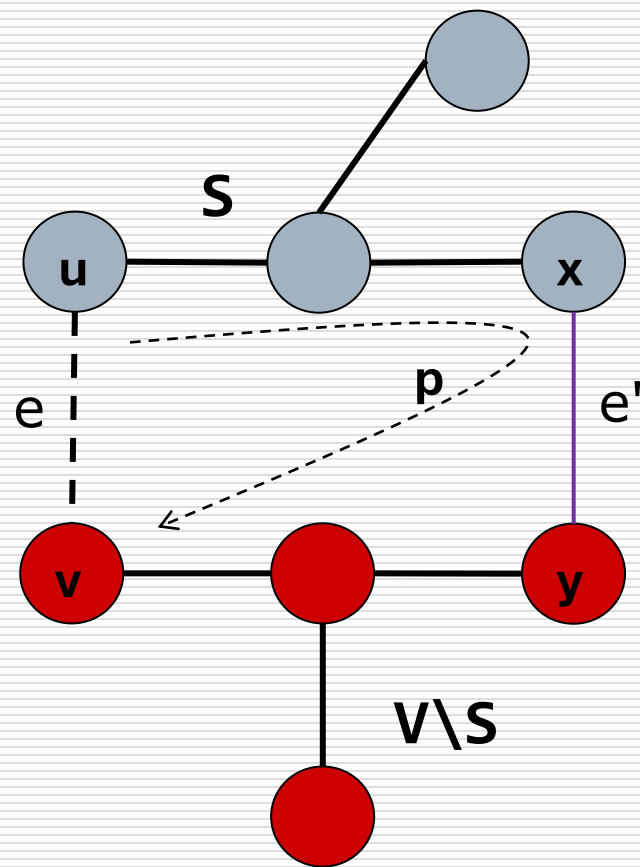


Έστω $S \subseteq V$ και $S \neq V$ και $e = \{u, v\}$ η ακμή ελαχίστου βάρους του $\delta(S, V \setminus S)$. Τότε κάθε MST θα περιέχει την e .

Η e ονομάζεται **ακμή επαύξεσης**.

Απόδειξη ιδιότητας τομής

- Έστω L ένα MST που δεν περιέχει $e = \{u, v\}$.
- Αφού L MST:
 - υπάρχει μονοπάτι p μεταξύ $u - v$ στο L
 - $e' = \{x, y\}$ του p με $x \in S$ και $y \in V \setminus S$
- Ανταλλάζουμε e' με e .
 - $T = L \setminus \{e'\} \cup \{e\}$
 - $w(T) = w(L) - w(e') + w(e) < W(L)$
 - T **συνεκτικό**
 - \forall μονοπάτι με e' **reroute** σε e
 - (V, T) **ακυκλικό**:
 - Ο μόνος κύκλος θα περιείχε (e, e')
- Άρα: T είναι MST



Ορθότητα Prim - Kruskal

Prim

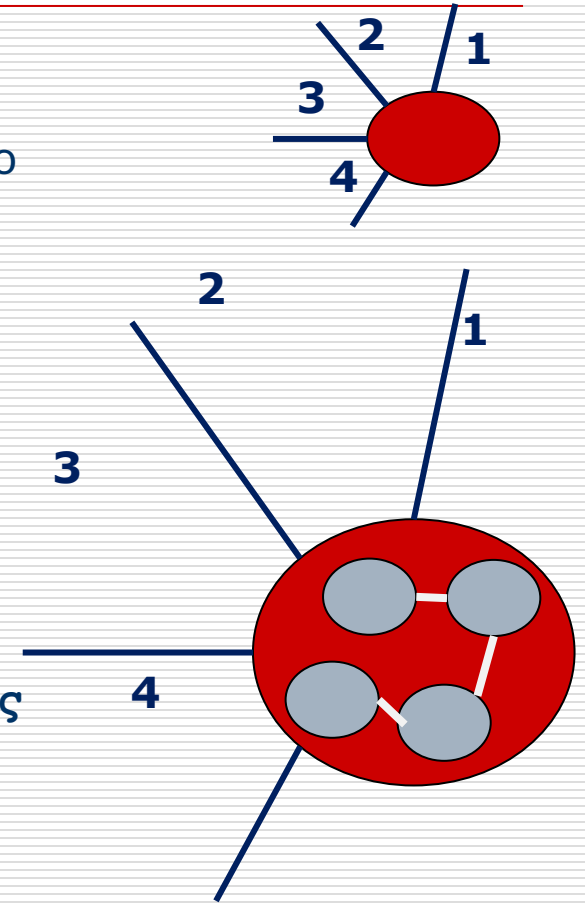
- $\{v, p[v]\}$ αποτελεί **ακμή επαύξησης** εξ' ορισμού:
 - Διασχίζει τομή $(S, V \setminus S)$.
 - **Ελάχιστου** βάρους μεταξύ ακμών του $\delta(S, V \setminus S)$.

Kruskal

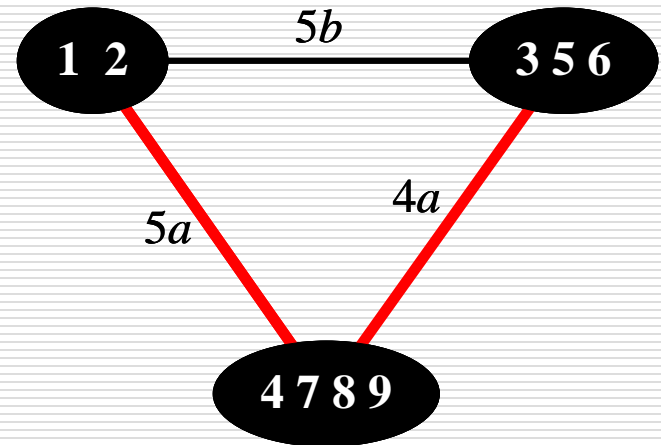
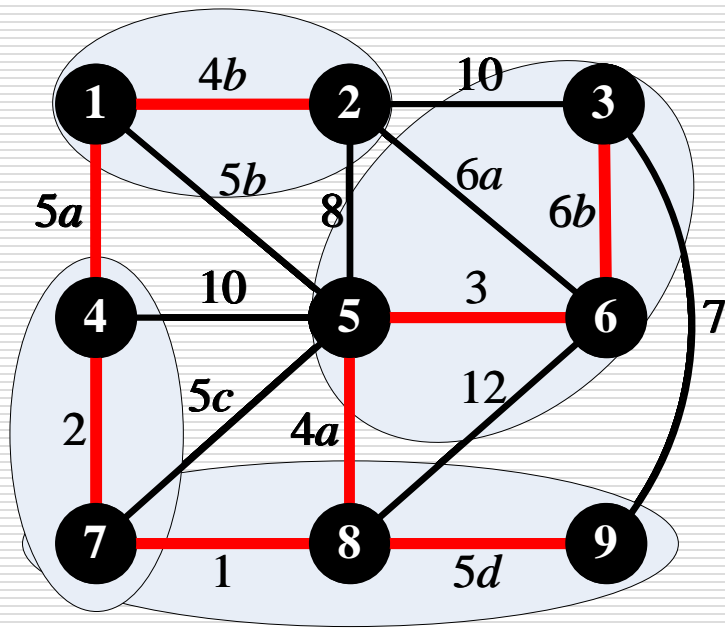
- Αν e_i προστεθεί τότε **ακμή επαύξησης** για Δ :
 - Όχι κύκλος, άρα $e_i \in \delta(S, V \setminus S)$.
 - **Αύξουσα** σειρά βάρους: e_i **ελάχιστου βάρους** (πρώτη που ελέγχεται) από όσες ακμές **διασχίζουν** συγκεκριμένη **τομή**.

Αλγόριθμος Borůvka (1926)

- Παρατήρηση από ιδιότητα τομής:
 - Η μικρότερη ακμή κάθε κορυφής θα ανήκει στο MST
 - επειδή είναι ακμή επαύξησης για την τομή $(\{v\}, V \setminus \{v\})$
- Κορυφή = συνδεδεμένη συνιστώσα
- Αλγόριθμος:
 - Κάθε κορυφή συνδεδεμένη συνιστώσα
 - Όσο $|\Sigma\Sigma| > 1$:
 - Προσθήκη ακμής ελαχίστου βάρους από μία συνιστώσα σε μια άλλη στο MST (αν δεν υπάρχει ήδη)
 - Σύμπτυξη $\Sigma\Sigma$
 - **Εύκολη παραλληλοποίηση**



Αλγόριθμος Βορύνκα: Παράδειγμα



Αλγόριθμος Borůvka

- (Ακολουθιακή) υλοποίηση σε $O(m \log n)$.
 - Κάθε φάση σε χρόνο $O(m)$ με δύο περάσματα των ακμών.
 - 1^ο πέρασμα βρίσκει ελαφρύτερη ακμή κάθε συνιστώσας.
 - 2^ο πέρασμα εντάσσει ελαφρύτερες ακμές στο ΕΣΔ και ενημερώνει / συμπτύσσει συνιστώσες (π.χ., με BFS/DFS).
 - Σε κάθε φάση, #συνιστωσών μειώνεται τουλάχιστον στο μισό.
 - #φάσεων = $O(\log n)$.
- Πολλοί σύγχρονοι αλγόριθμοι (σχεδόν) γραμμικού χρόνου βασίζονται σε ιδέα Borůvka.

Σύνοψη

Deterministic comparison based algorithms.

- $O(m \log n)$ [Jarník, Prim, Dijkstra, Kruskal, Boruvka]
- $O(m \log \log n)$. [Cheriton-Tarjan 1976, Yao 1975]
- $O(m \beta(m, n))$. [Fredman-Tarjan 1987]
- $O(m \log \beta(m, n))$. [Gabow-Galil-Spencer-Tarjan 1986]
- $O(m \alpha(m, n))$. [Chazelle 2000]

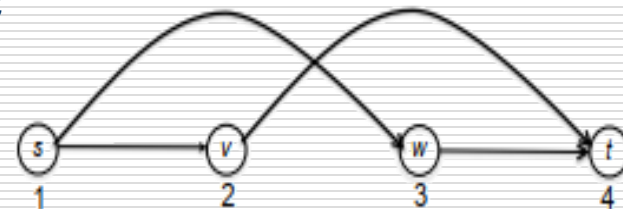
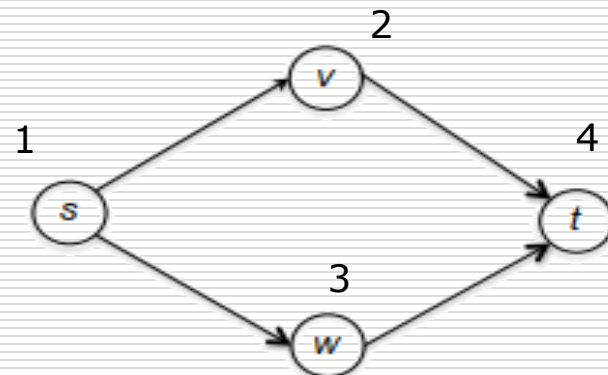
Holy grail. $O(m)$.

Notable.

- $O(m)$ randomized. [Karger-Klein-Tarjan 1995]
- $O(m)$ verification. [Dixon-Rauch-Tarjan 1992]

DAGs (Directed Acyclic Graphs)

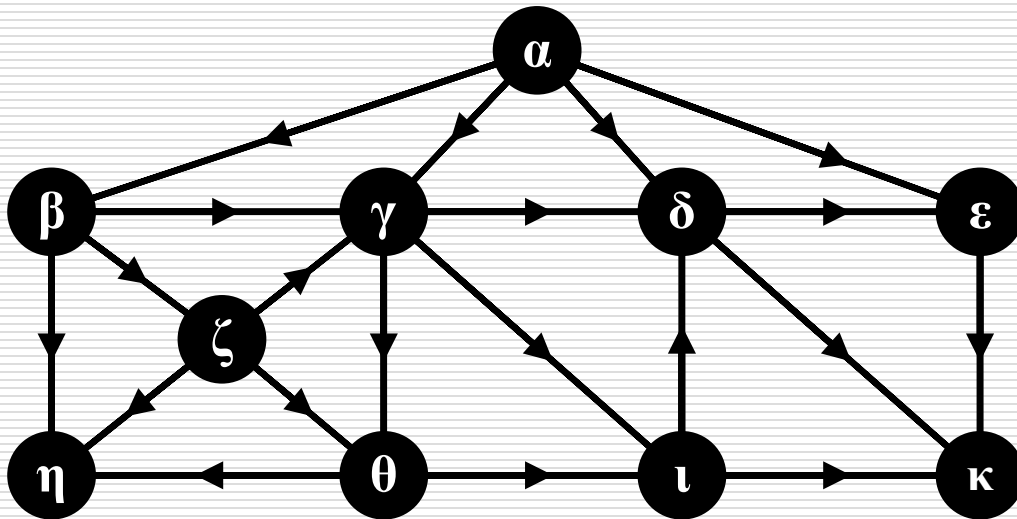
- **DAG** (Directed Acyclic Graph)
 - Source: κορυφή με $in - degree = 0$
 - Sink: κορυφή $out - degree = 0$
- Αντιστοιχεί σε **σχέση μερικής διάταξης**:
 - Ακμή $(u, v) \Leftrightarrow \delta(u) \leq \delta(v)$ (δηλ. u «προηγείται» v).
- Εφαρμογές DAG
 - Σειρά υπολογισμού αριθμητικών παραστάσεων σε compilers.
 - Προγραμματισμός εργασιών σε σύνθετα έργα με προτεραιότητες.
 - Επίλυση γραμμικών συστημάτων ανισώσεων (περιορισμών)



Τοπολογική Ταξινόμηση

- Τοπολογική διάταξη **ανν** γράφημα ακυκλικό (DAG).
 - **Ευθύ:**
 - Ύπαρξη κύκλου ασύμβατο με διάταξη
 - **Αντίστροφο:**
 - DAG: ύπαρξη sources
 - Διάταξη: Διαδοχική Αφαίρεση **sources** του DAG
- **DFS** ελέγχει για ύπαρξη **κύκλων** και υπολογίζει «**σειρά**» κορυφών **συμβατή με μερική διάταξη** του DAG
- Τοπολογική ταξινόμηση: Κορυφές σε **φθίνουσα σειρά** χρόνων **αναχώρησης** του DFS, δηλ. $f[v_1] > f[v_2] > \dots > f[v_n]$
 - Χρόνος $\Theta(n + m)$.

Παράδειγμα 1

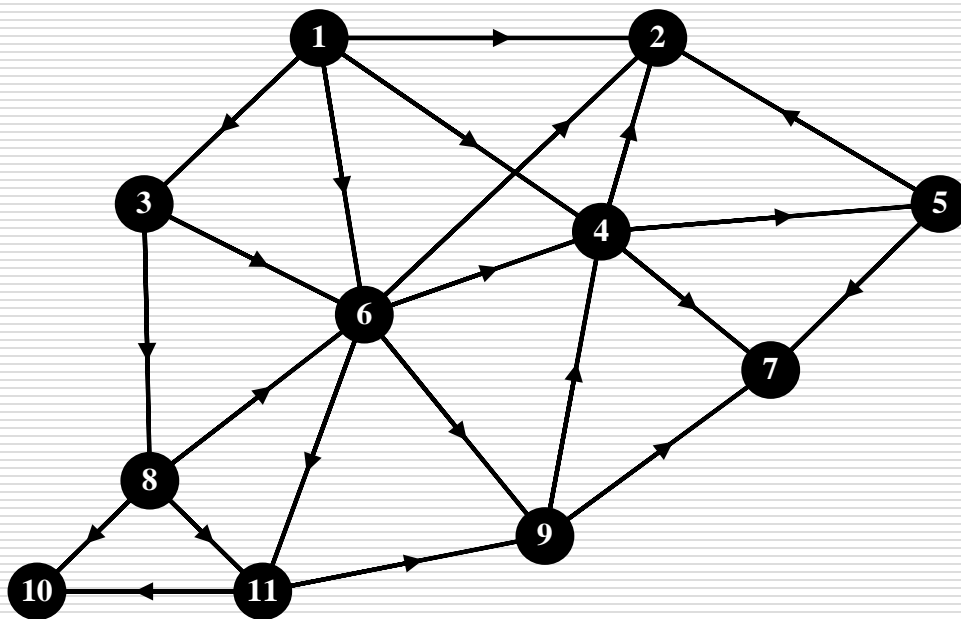


Τοπολογική διάταξη:

$\alpha, \beta, \zeta, \gamma, \theta, \iota, \eta, \delta, \epsilon, \kappa$

v	d	f
α	1	20
β	2	19
γ	3	16
δ	4	9
ε	5	8
ζ	17	18
η	11	12
θ	10	15
ι	13	14
κ	6	7

Παράδειγμα 2 - άσκηση



Τοπολογική διάταξη:
1, 3, 8, 6, 11, 10,
9, 4, 5, 7, 2

Τοπολογική Ταξινόμηση: Ορθότητα

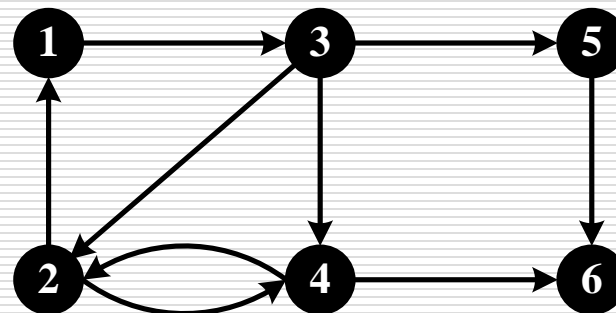
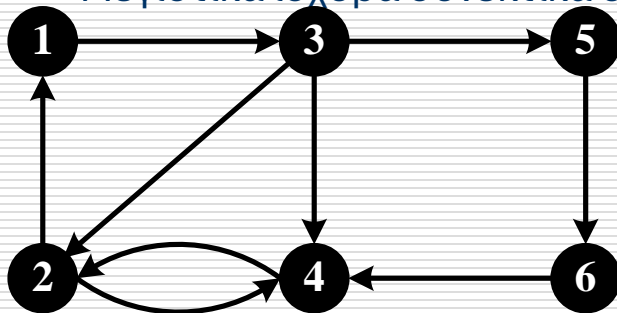
- Έστω DAG $G(V, E)$. Θδο $\forall (u, v) \in E, f[u] > f[v]$.
 - Εξερεύνηση (u, v) σημαίνει $u = Y$ και $v \in \{A, E, Y\}$:
 - $v = A$
 - v απόγονος της u στο DFS-δάσος.
 - Άρα $f[u] > f[v]$, γιατί πρώτα τίθεται $f[v]$ και μετά $f[u]$.
 - $v = E$
 - εξερεύνηση της v ολοκληρώθηκε πριν ολοκληρωθεί εξερεύνηση u , άρα $f[u] > f[v]$.
 - $v = Y$
 - αποκλείεται γιατί σημαίνει πίσω ακμή δηλ. κύκλο.

Ισχυρά Συνεκτικές Συνιστώσες

- Κατευθυνόμενο γράφημα $G(V, E)$ **ισχυρά συνεκτικό** αν $\forall u, v \in V$, υπάρχουν $u - v$ και $v - u$ μονοπάτια.
- Για κάθε ζευγάρι κορυφών ισχυρά συνεκτικού γραφήματος, υπάρχει κυκλική διαδρομή που τις περιλαμβάνει.

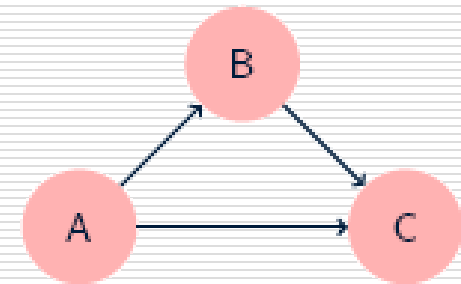
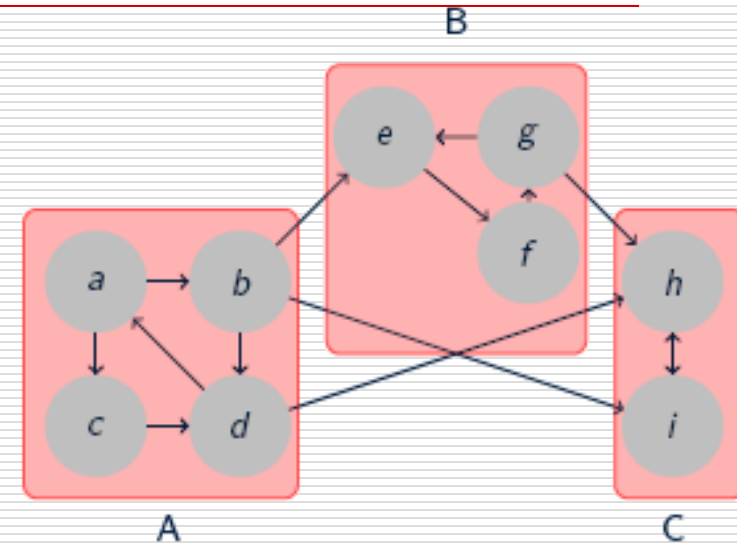


- Αν ένα κατευθυνόμενο γράφημα δεν είναι ισχυρά συνεκτικό, διαμερίζεται σε ισχυρά συνεκτικές συνιστώσες:
- Μεγιστικά ισχυρά συνεκτικά υπογραφήματα.



(Μετα)-Γράφημα Ισχυρά Συνεκτικών Συνιστωσών (ΙΣΣ)

- (Κατευθυνόμενο) γράφημα **ισχυρά συνεκτικών συνιστωσών (ΙΣΣ)**:
 - Κορυφή για κάθε ΙΣΣ
 - Ακμή (X, Y) από ΙΣΣ X προς ΙΣΣ Y αν (αρχικά) υπάρχει **τουλάχιστον 1** ακμή (v, u) για $v \in X$ και $u \in Y$.
- Γράφημα ΙΣΣ είναι **ακυκλικό** (DAG- γιατί?) και **μπορεί να ταξινομηθεί τοπολογικά**.
- ΙΣΣ με DFS?
 - Για κάθε κορυφή BFS
 - $O(nm)$
 - Μπορούμε καλύτερα?
 - **Ναι** σε $O(n + m)$ με 2 DFS



Γραμμικός Υπολογισμός Ισχυρά Συνεκτικών Συνιστωσών

□ Διαίσθηση:

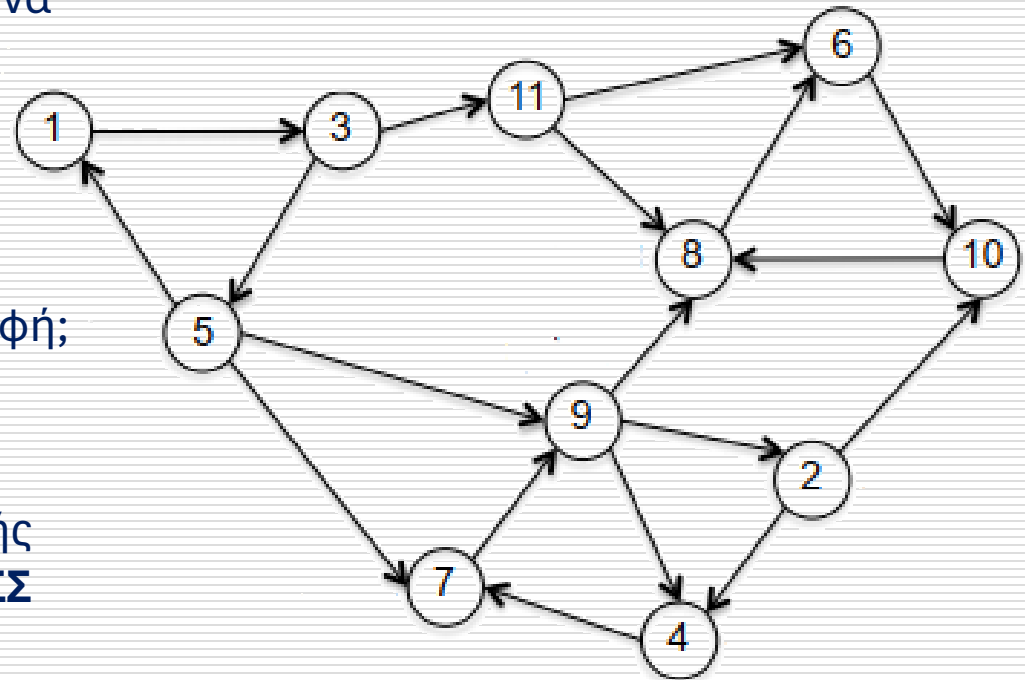
- Θέλουμε κάποια κορυφή που να ανήκει σε sink ΙΣΣ (γιατί?)

□ Ιδέα:

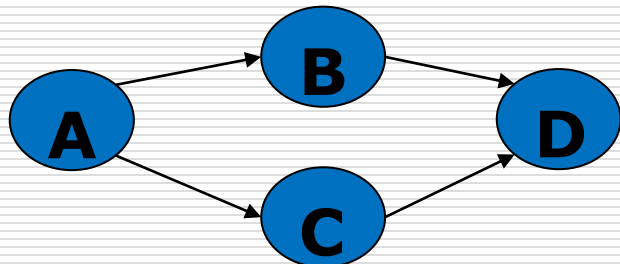
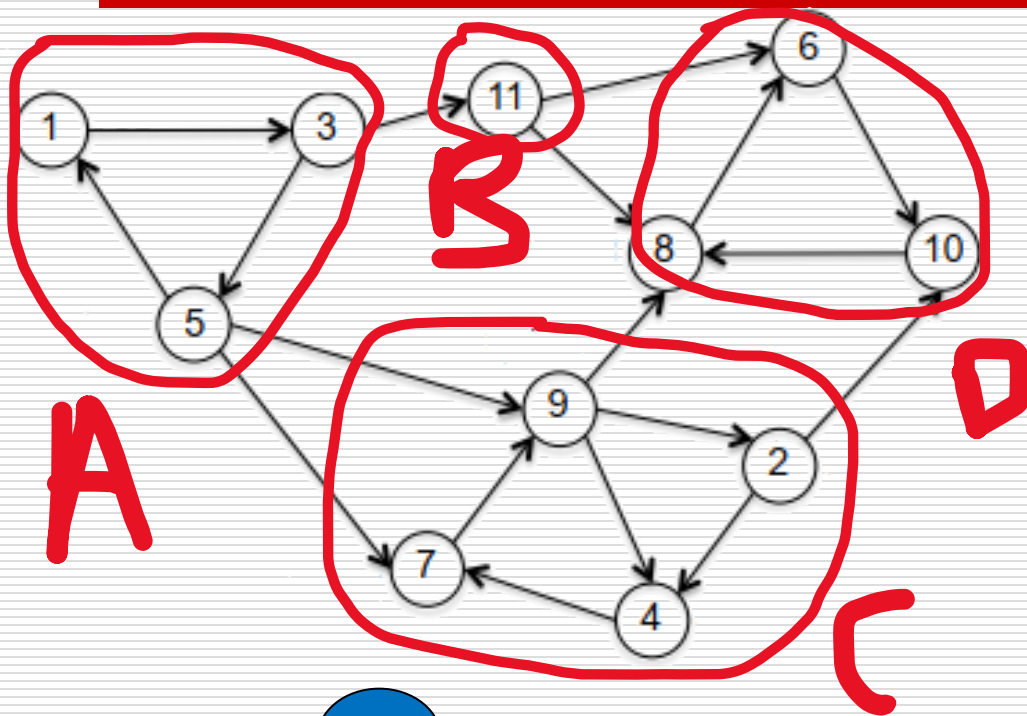
- Υπολογισμός τοπολογικής διάταξης (χωρίς πίσω ακμές)
- Εκκίνηση από τελευταία κορυφή;

□ Πρόβλημα:

- **Δεν** είναι υποχρεωτικό ότι η τελευταία κορυφή τοπολογικής διάταξης **θα ανήκει σε sink ΙΣΣ**



Υπολογισμός Ισχυρά Συνεκτικών Συνιστωσών



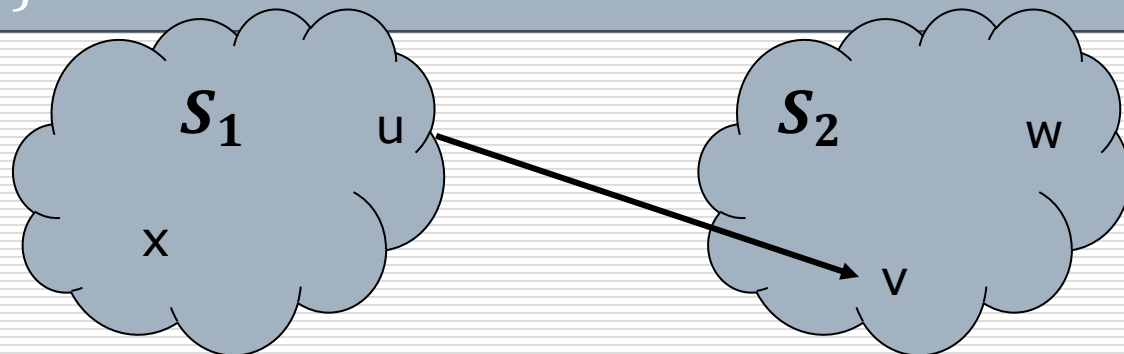
(μία) Τοπολογική Ταξινόμηση:

- 1
 - 3
 - 11
 - 5
 - 7
 - 9
 - 2
 - 10
 - 8
 - 6
 - 4 (ανήκει C και όχι D)
- ΠΡΟΒΛΗΜΑ**

Υπολογισμός Ισχυρά Συνεκτικών Συνιστωσών

- Όμως ισχύει το *ανάστροφο*: Το πρώτο στοιχείο **οποιασδήποτε** τοπολογικής ταξινόμησης ανήκει στο source ΙΣΣ.
- Πιο ισχυρά ισχύει το εξής θεώρημα:

Αν υπάρχει ακμή (u, v) μεταξύ διαφορετικών ΙΣΣ S_1 και S_2 με $u \in S_1$ και $v \in S_2$. Τότε $f[S_1] > f[S_2]$ όπου $f[S] = \max\{f[v], v \in S\}$



Υπολογισμός

Ισχυρά Συνεκτικών Συνιστωσών

- Έστω $d[S_1] < d[S_2]$ – ανακαλύπτω πρώτα S_1 από κορυφή x .
- $\forall w \in S_2$: Υπάρχει μονοπάτι: $x \rightarrow u \rightarrow v \rightarrow w$ με όλες τις κορυφές ανεξερεύνητες.
- Άρα $f[x] > \max\{f[w] \Rightarrow f[S_1] > f[S_2]$
- Αλλιώς $d[S_2] < d[S_1]$ – ανακαλύπτω πρώτα S_2 από κορυφή x .
- Εφόσον δεν υπάρχει μονοπάτι $S_2 \rightarrow S_1$ (DAG): S_1 ανεξερεύνητο
- Τότε $f[S_2] = f[y]$ και $f[S_1] > f[S_2]$

Υπολογισμός ΙΣΣ – Ανάστροφο γράφημα

- **Ανάστροφο γράφημα** G^T : ίδιες κορυφές, αντίστροφη φορά ακμών
 - Το sink του G - source στο G^T .
- Υπολογίζεται σε χρόνο $\Theta(n + m)$
- Έχει τις **ίδιες** ισχυρά συνεκτικά συνιστώσες.
- Αν $f[S_1] > f[S_2]$ στο G , τότε δεν υπάρχει ακμή $S_1 \rightarrow S_2$ στο G^T .
 - **contrapositive** θεωρήματος
- **Συμπέρασμα:** Θα εγκλωβιστούμε στα components αν τα δούμε με τη σωστή σειρά

Αλγόριθμος Kosaraju (– Sharir)

Εύρεση ΙΣΣ σε κατευθυνόμενο $G(V, E)$:

1. **Υπολόγισε** τοπολογική διάταξη με DFS (αγνοώντας τις πίσω ακμές).
2. **Υπολόγισε** το ανάστροφο γράφημα G^T (αντιστροφή κατεύθυνσης ακμών, G και G^T έχουν ίδιες ΙΣΣ).
3. **Εφάρμοσε** DFS σε G^T με σειρά της τοπολογικής διάταξης στο $B1$.
 - I. Κάθε φορά που φτάνουμε σε αδιέξοδο: **νέα ΙΣΣ**.

Δύο DFS: $\Theta(n + m)$

Βελτίωση: Tarjan με μία DFS.

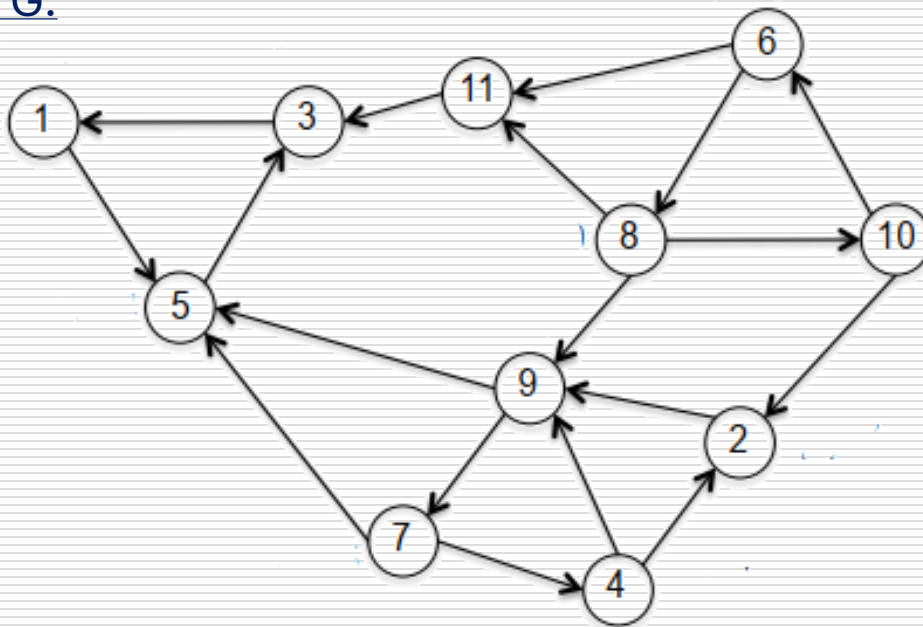
Ολοκληρωμένο παράδειγμα

Τοπολογική

Ταξινόμηση G:

- 1
- 3
- 11
- 5
- 7
- 9
- 2
- 10
- 8
- 6
- 4

Υπολογισμός G^T



DFS(G^T) με σειρά τοπολογικής

- $1 \rightarrow \{1,3,5\}$
- $3 \rightarrow E$
- $11 \rightarrow \{11\}$
- $5 \rightarrow E$
- $7 \rightarrow \{7,4,2,9\}$
- $9 \rightarrow E$
- $2 \rightarrow E$
- $10 \rightarrow \{10,8,6\}$
- $8 \rightarrow E$
- $6 \rightarrow E$
- $4 \rightarrow E$