

Διανυσματικός λογισμός III

Κατσουλέας Γιώργος

ΕΘΝΙΚΟ ΜΕΤΣΟΒΙΟ ΠΟΛΥΤΕΧΝΕΙΟ

gekats@mail.ntua.gr

11 Νοεμβρίου 2020

Ορισμός

Έστω $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$ με $\vec{a} = (a_1, a_2, a_3)$ και $\vec{b} = (b_1, b_2, b_3)$ ως προς την ορθοκανονική βάση $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\} \subset \mathbb{R}^3$.

Ορίζουμε ως **εξωτερικό γινόμενο των \vec{a}, \vec{b}** (συμβ. $\vec{a} \times \vec{b}$) το διάνυσμα

$$\vec{a} \times \vec{b} = \left(\begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ b_1 & b_3 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} \right)$$

Συμβολικά, γράφουμε

$$\begin{aligned} \vec{a} \times \vec{b} &= \begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ b_1 & b_3 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} \vec{k} \\ &= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix}. \end{aligned}$$

Εξωτερικό γινόμενο - Παράδειγμα

Αν

$$\vec{a} = (2, -3, 5) \quad \text{και} \quad \vec{b} = (-1, 2, -3)$$

ως προς την ορθοκανονική βάση $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\} \subset \mathbb{R}^3$, δηλαδή

$$\vec{a} = 2\vec{i} - 3\vec{j} + 5\vec{k},$$

$$\vec{b} = -\vec{i} + 2\vec{j} - 3\vec{k},$$

τότε

$$\begin{aligned}\vec{a} \times \vec{b} &= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 2 & -3 & 5 \\ -1 & 2 & -3 \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} -3 & 5 \\ -2 & -3 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} 2 & 5 \\ -1 & -3 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} 2 & -3 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} \vec{k} \\ &= -\vec{i} + \vec{j} + \vec{k}.\end{aligned}$$

Εξωτερικό γινόμενο - Ιδιότητες

- 1 $\vec{a} \times \vec{a} = \vec{0}$.
- 2 $\vec{a} \times \vec{0} = \vec{0} \times \vec{a} = \vec{0}$.
- 3 $\vec{a} \times \vec{b} = -\vec{b} \times \vec{a}$.
- 4 $\vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \vec{c}$ και
 $(\vec{a} + \vec{b}) \times \vec{c} = \vec{a} \times \vec{c} + \vec{b} \times \vec{c}$.
- 5 $\lambda \in \mathbb{R}: \lambda (\vec{a} \times \vec{b}) = (\lambda \vec{a}) \times \vec{b} = \vec{a} \times (\lambda \vec{b})$.

Παρατήρηση: Το εξωτερικό γινόμενο **δεν** είναι προσεταιριστικό, δηλαδή

$$(\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c} \neq \vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}).$$

Εξωτερικό γινόμενο - Αποδείξεις Ιδιοτήτων (1)

$$1 \quad \vec{a} \times \vec{a} = \vec{0}.$$

$$2 \quad \vec{a} \times \vec{0} = \vec{0} \times \vec{a} = \vec{0}.$$

Απόδειξη: Πράγματι,

$$\vec{a} \times \vec{a} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ a_1 & a_2 & a_3 \end{vmatrix} = 0\vec{i} - 0\vec{j} + 0\vec{k} = \vec{0},$$

$$\vec{a} \times \vec{0} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ 0 & 0 & 0 \end{vmatrix} = 0\vec{i} - 0\vec{j} + 0\vec{k} = \vec{0},$$

$$\vec{0} \times \vec{a} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 0 & 0 & 0 \\ a_1 & a_2 & a_3 \end{vmatrix} = 0\vec{i} - 0\vec{j} + 0\vec{k} = \vec{0}.$$

Εξωτερικό γινόμενο - Αποδείξεις Ιδιοτήτων (2)

$$3 \quad \vec{a} \times \vec{b} = -\vec{b} \times \vec{a}.$$

Απόδειξη: Πράγματι,

$$\begin{aligned} \vec{a} \times \vec{b} &= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ b_1 & b_3 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} \vec{k} \\ &= - \begin{vmatrix} b_2 & b_3 \\ a_2 & a_3 \end{vmatrix} \vec{i} + \begin{vmatrix} b_1 & b_3 \\ a_1 & a_3 \end{vmatrix} \vec{j} - \begin{vmatrix} b_1 & b_2 \\ a_1 & a_2 \end{vmatrix} \vec{k} \\ &= - \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ a_1 & a_2 & a_3 \end{vmatrix} \\ &= -\vec{b} \times \vec{a}. \end{aligned}$$

Εξωτερικό γινόμενο - Αποδείξεις Ιδιοτήτων (3)

$$4 \quad \vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \vec{c} \text{ και} \\ (\vec{a} + \vec{b}) \times \vec{c} = \vec{a} \times \vec{c} + \vec{b} \times \vec{c}.$$

Απόδειξη: Πράγματι,

$$\begin{aligned} \vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c}) &= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 + c_1 & b_2 + c_2 & b_3 + c_3 \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 + c_2 & b_3 + c_3 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ b_1 + c_1 & b_3 + c_3 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 + c_1 & b_2 + c_2 \end{vmatrix} \vec{k} \\ &= \begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{vmatrix} \vec{i} + \begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ c_2 & c_3 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ b_1 & b_3 \end{vmatrix} \vec{j} - \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ c_1 & c_3 \end{vmatrix} \vec{j} + \\ &\quad + \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} \vec{k} + \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ c_1 & c_2 \end{vmatrix} \vec{k} \\ &= \vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \vec{c}. \end{aligned}$$

$$5 \quad \lambda \in \mathbb{R}: \lambda (\vec{a} \times \vec{b}) = (\lambda \vec{a}) \times \vec{b} = \vec{a} \times (\lambda \vec{b}).$$

Απόδειξη:

$$\lambda \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \lambda a_1 & \lambda a_2 & \lambda a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ \lambda b_1 & \lambda b_2 & \lambda b_3 \end{vmatrix}.$$

Θεώρημα

Για κάθε $\vec{a} = (a_1, a_2, a_3)$, $\vec{b} = (b_1, b_2, b_3)$ και $\vec{c} = (c_1, c_2, c_3) \in \mathbb{R}^3$ και $\lambda \in \mathbb{R}$ ισχύουν οι ακόλουθες σχέσεις:

$$\textcircled{1} \quad \langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{c} \rangle = \langle \vec{a}, \vec{b} \times \vec{c} \rangle = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix} \in \mathbb{R}.$$

$$\textcircled{2} \quad (\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c} = \langle \vec{a}, \vec{c} \rangle \vec{b} - \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle \vec{a} \in \mathbb{R}^3,$$
$$\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = \langle \vec{a}, \vec{c} \rangle \vec{b} - \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle \vec{c} \in \mathbb{R}^3.$$

$$\textcircled{3} \quad \|\vec{a} \times \vec{b}\|^2 = \|\vec{a}\|^2 \|\vec{b}\|^2 - \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle^2$$

Σημείωση:

- Το γινόμενο $\langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{c} \rangle = \langle \vec{a}, \vec{b} \times \vec{c} \rangle$ καλείται **μικτό γινόμενο** των \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} και συμβολίζεται με

$$[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] \quad \text{ή} \quad [\vec{a} \vec{b} \vec{c}].$$

- Τα γινόμενα $(\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c}$ και $\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c})$ καλούνται **διπλά εξωτερικά**

Αποδείξεις (1)

$$1 \quad \langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{c} \rangle = \langle \vec{a}, \vec{b} \times \vec{c} \rangle = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix} \in \mathbb{R}.$$

Απόδειξη: Είναι

$$\begin{aligned} \vec{a} \times \vec{b} &= \left(\begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ b_1 & b_3 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} \right) \\ \vec{b} \times \vec{c} &= \left(\begin{vmatrix} b_2 & b_3 \\ c_2 & c_3 \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} b_1 & b_3 \\ c_1 & c_3 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} b_1 & b_2 \\ c_1 & c_2 \end{vmatrix} \right). \end{aligned}$$

Έτσι, από τον ορισμό του εσωτερικού γινομένου και λόγω των ιδιοτήτων της ορίζουσας, έχουμε:

$$\begin{aligned} \langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{c} \rangle &= c_1 \begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{vmatrix} - c_2 \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ b_1 & b_3 \end{vmatrix} + c_3 \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} c_1 & c_2 & c_3 \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix} \\ &= - \begin{vmatrix} b_1 & b_2 & b_3 \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix} \\ &= a_1 \begin{vmatrix} b_2 & b_3 \\ c_2 & c_3 \end{vmatrix} - a_2 \begin{vmatrix} b_1 & b_3 \\ c_1 & c_3 \end{vmatrix} + a_3 \begin{vmatrix} b_1 & b_2 \\ c_1 & c_2 \end{vmatrix} = \langle \vec{a}, \vec{b} \times \vec{c} \rangle. \end{aligned}$$

Αποδείξεις (2)

$$2 \quad (\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c} = \langle \vec{a}, \vec{c} \rangle \vec{b} - \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle \vec{a} \in \mathbb{R}^3.$$

Απόδειξη: Είναι

$$\begin{aligned} \vec{a} \times \vec{b} &= \left(\begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{vmatrix}, -\begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ b_1 & b_3 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} \right) \\ &= (a_2b_3 - a_3b_2, -a_1b_3 + a_3b_1, a_1b_2 - a_2b_1). \end{aligned}$$

Άρα

$$\begin{aligned} (\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c} &= \begin{vmatrix} -a_1b_3 + a_3b_1 & a_1b_2 - a_2b_1 \\ c_2 & c_3 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} a_2b_3 - a_3b_2 & a_1b_2 - a_2b_1 \\ c_1 & c_3 \end{vmatrix} \vec{j} + \\ &+ \begin{vmatrix} a_2b_3 - a_3b_2 & -a_1b_3 + a_3b_1 \\ c_1 & c_2 \end{vmatrix} \vec{k} \\ &= (a_1b_3c_3 + a_3b_1c_3 - a_1b_2c_2 + a_2b_1c_2) \vec{i} - \\ &- (a_2b_3c_3 - a_3b_2c_3 - a_1b_2c_1 + a_2b_1c_1) \vec{j} + \\ &+ (a_2b_3c_2 - a_3b_2c_2 + a_1b_3c_1 - a_3b_1c_2) \vec{k}. \end{aligned}$$

Αποδείξεις (3)

$$2 \quad (\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c} = \langle \vec{a}, \vec{c} \rangle \vec{b} - \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle \vec{a} \in \mathbb{R}^3.$$

Απόδειξη (συνέχεια): Είδαμε

$$\begin{aligned} (\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c} &= (a_1 b_3 c_3 + a_3 b_1 c_3 - a_1 b_2 c_2 + a_2 b_1 c_2) \vec{i} - \\ &\quad - (a_2 b_3 c_3 - a_3 b_2 c_3 - a_1 b_2 c_1 + a_2 b_1 c_1) \vec{j} + \\ &\quad + (a_2 b_3 c_2 - a_3 b_2 c_2 + a_1 b_3 c_1 - a_3 b_1 c_2) \vec{k}. \end{aligned}$$

Εξάλλου,

$$\begin{aligned} \langle \vec{a}, \vec{c} \rangle \vec{b} - \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle \vec{a} &= (a_1 c_1 + a_2 c_2 - a_3 c_3) (b_1 \vec{i} + b_2 \vec{j} + b_3 \vec{k}) - \\ &\quad - (b_1 c_1 + b_2 c_2 - b_3 c_3) (a_1 \vec{i} + a_2 \vec{j} + a_3 \vec{k}) \\ &= (a_2 c_2 b_1 + a_3 c_3 b_1 - a_1 b_2 c_2 - a_1 b_3 c_3) \vec{i} + \\ &\quad + (-a_1 c_1 b_2 - a_3 c_3 b_2 + a_2 b_1 c_1 + a_2 b_3 c_3) \vec{j} + \\ &\quad + (a_1 c_1 b_3 + a_2 c_2 b_3 - a_3 b_1 c_1 - a_3 b_2 c_2) \vec{k} \end{aligned}$$

Έτσι, έχουμε ισότητα.

Αποδείξεις (4)

$$3 \quad \|\vec{a} \times \vec{b}\|^2 = \|\vec{a}\|^2 \|\vec{b}\|^2 - \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle^2.$$

Απόδειξη: Έχουμε

$$\begin{aligned} \|\vec{a} \times \vec{b}\|^2 &= \left\| \left(\begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{vmatrix}, -\begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ b_1 & b_3 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} \right) \right\|^2 \\ &= \begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{vmatrix}^2 + \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ b_1 & b_3 \end{vmatrix}^2 + \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix}^2 \\ &= (a_2b_3 - a_3b_2)^2 + (a_1b_3 - a_3b_1)^2 + (a_1b_2 - a_2b_1)^2 \\ &= (a_1^2 + a_2^2 + a_3^2) (b_1^2 + b_2^2 + b_3^2) - (a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3)^2 \\ &= \|\vec{a}\|^2 \|\vec{b}\|^2 - \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle^2. \end{aligned}$$

Παρατήρηση

Δύο διανύσματα στο \mathbb{R}^3 είναι συγγραμμικά αν και μόνο αν το **εξωτερικό** τους γινόμενο είναι μηδεν.

Από την ιδιότητα

$$\begin{aligned}\|\vec{a} \times \vec{b}\|^2 &= \|\vec{a}\|^2 \|\vec{b}\|^2 - \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle^2 \\ &= \|\vec{a}\|^2 \|\vec{b}\|^2 - \|\vec{a}\|^2 \|\vec{b}\|^2 \cos^2 \left(\widehat{\vec{a}, \vec{b}} \right) \\ &= \|\vec{a}\|^2 \|\vec{b}\|^2 \left(1 - \cos^2 \left(\widehat{\vec{a}, \vec{b}} \right) \right) \\ &= \|\vec{a}\|^2 \|\vec{b}\|^2 \sin^2 \left(\widehat{\vec{a}, \vec{b}} \right),\end{aligned}$$

καταλήγουμε στο συμπέρασμα

$$\|\vec{a} \times \vec{b}\| = \|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \left| \sin \left(\widehat{\vec{a}, \vec{b}} \right) \right|.$$

Διεύθυνση εξωτερικού γινομένου

Από την αλγεβρική έκφραση του μικτού γινομένου

$$\langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{c} \rangle = \langle \vec{a}, \vec{b} \times \vec{c} \rangle = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix} \in \mathbb{R}$$

και από την ιδιότητα μηδενισμού της ορίζουσας ενός πίνακα που έχει δύο γραμμές ίσες, έχουμε

$$\langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{a} \rangle = 0, \quad \text{δηλαδή} \quad (\vec{a} \times \vec{b}) \perp \vec{a},$$

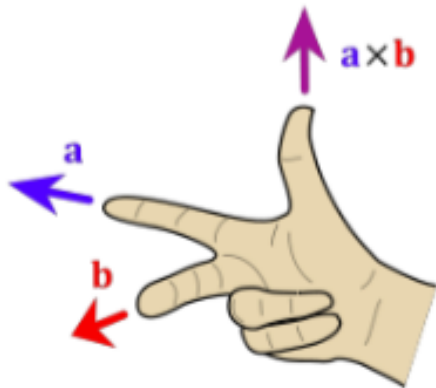
$$\langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{b} \rangle = 0, \quad \text{δηλαδή} \quad (\vec{a} \times \vec{b}) \perp \vec{b}.$$

Άρα, το διάνυσμα $\vec{a} \times \vec{b}$ είναι κάθετο στο επίπεδο των διανυσμάτων \vec{a}, \vec{b} .

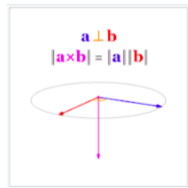
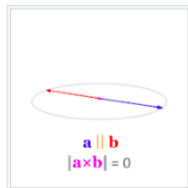
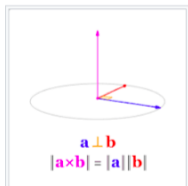
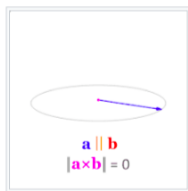
Πόρισμα

Αν \vec{a}, \vec{b} γραμμικώς ανεξάρτητα διανύσματα του χώρου \mathbb{R}^3 , τότε το εξωτερικό γινόμενο $\vec{a} \times \vec{b}$ είναι διάνυσμα κάθετο στο επίπεδο των διανυσμάτων \vec{a}, \vec{b} και με κατεύθυνση τέτοια, ώστε το σύνολο $\{\vec{a}, \vec{b}, \vec{a} \times \vec{b}\}$ να αποτελεί μία δεξιόστροφη βάση του \mathbb{R}^3 .

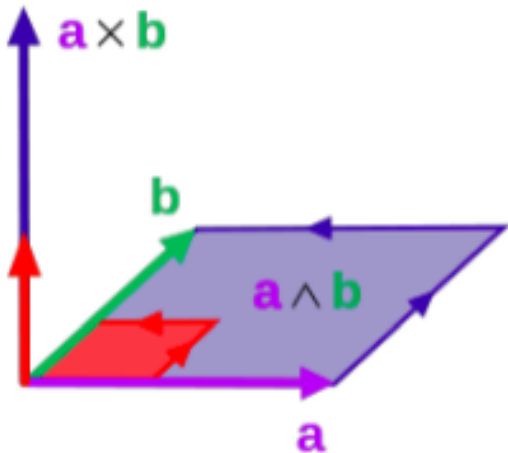
Διεύθυνση εξωτερικού γινομένου



Χαρακτηριστικές εικόνες εξωτερικών γινομένων



Γεωμετρική ερμηνεία μέτρου $\|\vec{a} \times \vec{b}\|$



Πρόταση

Τρία διανύσματα στο \mathbb{R}^3 είναι συνεπίπεδα αν και μόνο αν το μικό τους γινόμενο είναι μηδεν.

Απόδειξη: Έστω $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ τρία συνεπίπεδα διανύσματα του \mathbb{R}^3 .

Προφανώς, $(\vec{a} \times \vec{b}) \perp \vec{c}$, ως κάθετο στο επίπεδο των \vec{a}, \vec{b} . Συνεπώς,

$$[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] = \langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{c} \rangle = 0$$

Αντίστροφα, αν $[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] = \langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{c} \rangle = 0$, συμπεραίνουμε ότι

$$(\vec{a} \times \vec{b}) \perp \vec{c}.$$

Επίσης, έχουμε ότι

$$(\vec{a} \times \vec{b}) \perp \vec{a} \quad \text{και} \quad (\vec{a} \times \vec{b}) \perp \vec{b}.$$

Άρα, $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ συνεπίπεδα.

Πρόταση

- Δύο διανύσματα στο \mathbb{R}^3 είναι γραμμικώς εξαρτημένα αν και μόνο αν $\vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}$.
- Αν \vec{a}, \vec{b} γραμμικώς ανεξάρτητα διανύσματα του χώρου \mathbb{R}^3 , τότε το εξωτερικό γινόμενο $\vec{a} \times \vec{b}$ είναι διάνυσμα κάθετο στο επίπεδο των διανυσμάτων \vec{a}, \vec{b} και με κατεύθυνση τέτοια, ώστε το σύνολο $\{\vec{a}, \vec{b}, \vec{a} \times \vec{b}\}$ να αποτελεί μία δεξιόστροφη βάση του \mathbb{R}^3 .
- $\|\vec{a} \times \vec{b}\| = \|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \left| \sin \left(\widehat{(\vec{a}, \vec{b})} \right) \right|$.
- Το εμβαδόν παραλληλογράμμου με πλευρές \vec{a}, \vec{b} δίνεται από το θετικό αριθμό $\|\vec{a} \times \vec{b}\|$.

Παρατηρήσεις (Συνέχεια)

- Η βάση $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$ ικανοποιεί

$$\vec{i} = \vec{j} \times \vec{k}$$

$$\vec{j} = \vec{k} \times \vec{i}$$

$$\vec{k} = \vec{i} \times \vec{j}.$$

- Από την αντισυμμετρικότητα του εξωτερικού γινομένου,

$$\vec{k} \times \vec{j} = -\vec{i}$$

$$\vec{i} \times \vec{k} = -\vec{j}$$

$$\vec{j} \times \vec{i} = -\vec{k}.$$

- Επίσης,

$$\vec{i} \times \vec{i} = \vec{j} \times \vec{j} = \vec{k} \times \vec{k} = \vec{0}.$$

Παρατηρήσεις

- Το μικτό γινόμενο είναι αναλλοίωτο ως προς την κυκλική μετάθεση των $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$, δηλαδή

$$[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] = [\vec{b}, \vec{c}, \vec{a}] = [\vec{c}, \vec{a}, \vec{b}].$$

Ισοδύναμα,

$$\langle \vec{a}, (\vec{b} \times \vec{c}) \rangle = \langle \vec{b}, (\vec{c} \times \vec{a}) \rangle = \langle \vec{c}, (\vec{a} \times \vec{b}) \rangle$$

- Το μικτό γινόμενο είναι αναλλοίωτο ως προς την εναλλαγή εσωτερικού και εξωτερικού γινομένου, δηλαδή

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \times \vec{c} \rangle = \langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{c} \rangle.$$

- Τα $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ είναι γραμμικώς εξαρτημένα αν και μόνον αν $[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] = 0$. Κατά συνέπεια, τα $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ αποτελούν βάση του \mathbb{R}^3 αν και μόνο αν $[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] \neq 0$.

Μικτό γινόμενο: Σύνοψη (2)

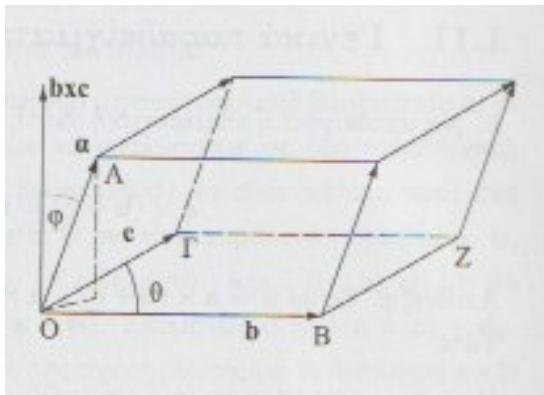
Παρατηρήσεις (Συνέχεια)

- Εάν $[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] > 0$, το σύνολο $\{\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}\}$ αποτελεί δεξιόστροφη βάση του \mathbb{R}^3 , διαφορετικά αποτελεί αριστερόστροφη βάση.
- Το μέτρο του μικτού γινομένου δίνεται από τη σχέση

$$\begin{aligned} |[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}]| &= |\langle \vec{a}, \vec{b} \times \vec{c} \rangle| \\ &= \|\vec{a}\| \|\vec{b} \times \vec{c}\| \left| \cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b} \times \vec{c}}) \right| \\ &= \|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \|\vec{c}\| \left| \sin(\widehat{\vec{b}, \vec{c}}) \right| \left| \cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b} \times \vec{c}}) \right| \end{aligned}$$

- Ο όγκος παραλληλεπίπεδου με ακμές $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ δίνεται από $|[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}]|$.
(Εμβαδό βάσης: $\|\vec{b}\| \|\vec{c}\| \left| \sin(\widehat{\vec{b}, \vec{c}}) \right|$, Ύψος: $\|\vec{a}\| \left| \cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b} \times \vec{c}}) \right|$).

Γεωμετρική ερμηνεία μέτρου $\|[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}]\|$



$$\phi = \left(\vec{a}, \widehat{\vec{b} \times \vec{c}} \right), \quad \theta = \left(\vec{c}, \widehat{\vec{b}} \right).$$

1 Να αποδειχθεί η ταυτότητα

$$\begin{aligned} \langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{c} \times \vec{d} \rangle &= \langle \vec{a}, \vec{c} \rangle \cdot \langle \vec{b}, \vec{d} \rangle - \langle \vec{a}, \vec{d} \rangle \cdot \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle \\ &= \begin{vmatrix} \langle \vec{a}, \vec{c} \rangle & \langle \vec{a}, \vec{d} \rangle \\ \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle & \langle \vec{b}, \vec{d} \rangle \end{vmatrix}. \end{aligned}$$

Λύση: Θέτουμε $\vec{w} = \vec{c} \times \vec{d}$:

$$\begin{aligned} \langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{c} \times \vec{d} \rangle &= \langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{w} \rangle \\ &= \langle \vec{a}, \vec{b} \times \vec{w} \rangle = \langle \vec{a}, [\vec{b} \times (\vec{c} \times \vec{d})] \rangle \\ &= \langle \vec{a}, [\langle \vec{b}, \vec{d} \rangle \vec{c} - \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle \vec{d}] \rangle \\ &= \langle \vec{a}, \langle \vec{b}, \vec{d} \rangle \vec{c} \rangle - \langle \vec{a}, \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle \vec{d} \rangle \\ &= \langle \vec{a}, \vec{c} \rangle \cdot \langle \vec{b}, \vec{d} \rangle - \langle \vec{a}, \vec{d} \rangle \cdot \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle. \end{aligned}$$

Ασκήσεις (2)

2 Αν $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{d}$ διανύσματα στο \mathbb{R}^3 , τότε:

$$[\vec{a} \times \vec{b}, \vec{b} \times \vec{c}, \vec{c} \times \vec{a}] = [\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}]^2.$$

Λύση:

$$\begin{aligned} [\vec{a} \times \vec{b}, \vec{b} \times \vec{c}, \vec{c} \times \vec{a}] &= \langle \vec{a} \times \vec{b}, (\vec{b} \times \vec{c}) \times (\vec{c} \times \vec{a}) \rangle \\ &= \langle \vec{a} \times \vec{b}, [\vec{b} \vec{c} \vec{a}] \vec{c} - [\vec{b} \vec{c} \vec{c}] \vec{a} \rangle \\ &= \langle \vec{a} \times \vec{b}, [\vec{b} \vec{c} \vec{a}] \vec{c} \rangle \\ &= \langle \vec{a} \times \vec{b}, [\vec{a} \vec{b} \vec{c}] \vec{c} \rangle \\ &= [\vec{a} \vec{b} \vec{c}] \langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{c} \rangle \\ &= [\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}]^2. \end{aligned}$$

Ασκήσεις (3)

3 Έστω \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} τρία διανύσματα στο χώρο \mathbb{R}^3 και

$$\vec{u} = (\vec{a} \times \vec{b}) + (\vec{b} \times \vec{c}) + (\vec{c} \times \vec{a}).$$

Ναδειχθεί ότι:

$$\langle \vec{a}, \vec{u} \rangle = \langle \vec{b}, \vec{u} \rangle = \langle \vec{c}, \vec{u} \rangle.$$

Σχόλιο: Από τις

$$\langle \vec{a}, \vec{u} \rangle = \langle \vec{b}, \vec{u} \rangle = \langle \vec{c}, \vec{u} \rangle,$$

παίρνουμε

$$\langle \vec{a} - \vec{b}, \vec{u} \rangle = 0 \quad \text{και} \quad \langle \vec{c} - \vec{a}, \vec{u} \rangle = 0,$$

δηλαδή το διάνυσμα \vec{u} είναι κάθετο στα διανύσματα $\vec{AB} = \vec{b} - \vec{a}$ και $\vec{AG} = \vec{c} - \vec{a}$, δηλαδή είναι κάθετο στο επίπεδο που ορίζουν τα σημεία A, B, Γ .

Ασκήσεις (3)

3 Έστω \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} τρία διανύσματα στο χώρο \mathbb{R}^3 και

$$\vec{u} = (\vec{a} \times \vec{b}) + (\vec{b} \times \vec{c}) + (\vec{c} \times \vec{a}).$$

Ναδειχθεί ότι:

$$\langle \vec{a}, \vec{u} \rangle = \langle \vec{b}, \vec{u} \rangle = \langle \vec{c}, \vec{u} \rangle.$$

Λύση: Έχουμε

$$\begin{aligned} \langle \vec{a}, \vec{u} \rangle - \langle \vec{b}, \vec{u} \rangle &= \langle \vec{a}, (\vec{a} \times \vec{b}) + (\vec{b} \times \vec{c}) + (\vec{c} \times \vec{a}) \rangle - \\ &\quad - \langle \vec{b}, (\vec{a} \times \vec{b}) + (\vec{b} \times \vec{c}) + (\vec{c} \times \vec{a}) \rangle \\ &= \langle \vec{a}, \vec{a} \times \vec{b} \rangle + \langle \vec{a}, \vec{b} \times \vec{c} \rangle + \langle \vec{a}, \vec{c} \times \vec{a} \rangle - \\ &\quad - \langle \vec{b}, \vec{a} \times \vec{b} \rangle + \langle \vec{b}, \vec{b} \times \vec{c} \rangle + \langle \vec{b}, \vec{c} \times \vec{a} \rangle - \\ &= [\vec{a} \vec{b} \vec{c}] - [\vec{a} \vec{b} \vec{c}] \\ &= 0. \end{aligned}$$

Ομοίως και η $\langle \vec{b}, \vec{u} \rangle - \langle \vec{c}, \vec{u} \rangle = 0..$

Ασκήσεις (4)

4 Έστω \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} τρία διανύσματα στο χώρο \mathbb{R}^3 και $\lambda \in \mathbb{R}$. Αν

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle \neq 0 \quad \text{και} \quad \langle \vec{a}, \vec{c} \rangle = 0,$$

να προσδιοριστεί διάνυσμα $\vec{u} \in \mathbb{R}^3$, τέτοιο ώστε

$$\vec{a} \times \vec{u} = \vec{c} \quad \text{και} \quad \langle \vec{b}, \vec{u} \rangle = \lambda$$

Να γίνει η επαλήθευση.

Λύση: Πολλαπλασιάζοντας εξωτερικά την $\vec{a} \times \vec{u} = \vec{c}$ με το \vec{b} , παίρνουμε:

$$\begin{aligned} \vec{b} \times (\vec{a} \times \vec{u}) &= \vec{b} \times \vec{c} \Leftrightarrow \\ \langle \vec{b}, \vec{u} \rangle \vec{a} - \langle \vec{b}, \vec{a} \rangle \vec{u} &= \vec{b} \times \vec{c} \Leftrightarrow \\ \lambda \vec{a} - \langle \vec{b}, \vec{a} \rangle \vec{u} &= \vec{b} \times \vec{c} \Leftrightarrow \\ \vec{u} &= \frac{\lambda \vec{a} - (\vec{b} \times \vec{c})}{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle}. \end{aligned}$$

Το διάνυσμα αυτό είναι το ζητούμενο.

Ασκήσεις (4)

4 Πράγματι, $\vec{u} = \frac{\lambda\vec{a} - (\vec{b} \times \vec{c})}{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle}$, τέτοιο ώστε: $\vec{a} \times \vec{u} = \vec{c}$ και $\langle \vec{b}, \vec{u} \rangle = \lambda$.

$$\begin{aligned}\vec{a} \times \vec{u} &= \vec{a} \times \frac{\lambda\vec{a} - (\vec{b} \times \vec{c})}{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle} = \frac{1}{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle} [\vec{a} \times (\lambda\vec{a} - (\vec{b} \times \vec{c}))] \\ &= \frac{1}{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle} [\lambda(\vec{a} \times \vec{a}) - \vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c})] \\ &= \frac{1}{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle} [0 - \langle \vec{a}, \vec{c} \rangle \vec{b} + \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle \vec{c}] \\ &= \frac{1}{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle} \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle \vec{c} = \vec{c}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\langle \vec{b}, \vec{u} \rangle &= \langle \vec{b}, \frac{\lambda\vec{a} - (\vec{b} \times \vec{c})}{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle} \rangle = \frac{1}{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle} \langle \vec{b}, \lambda\vec{a} - (\vec{b} \times \vec{c}) \rangle \\ &= \frac{1}{\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle} [\lambda\langle \vec{b}, \vec{a} \rangle - \langle \vec{b}, \vec{b} \times \vec{c} \rangle] = \lambda.\end{aligned}$$

Ασκήσεις (5)

5 Αν \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} διανύσματα στο \mathbb{R}^3 και $\vec{a} + \vec{b} + \vec{c} = \vec{0}$, τότε

- $[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] = 0$.
- $\vec{a} \times \vec{b} = \vec{b} \times \vec{c} = \vec{c} \times \vec{a}$.

Λύση:

•

$$\begin{aligned} [\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] &= \langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{c} \rangle = \langle \vec{a} \times \vec{b}, -\vec{a} - \vec{b} \rangle \\ &= -\langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{a} \rangle - \langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{b} \rangle = 0. \end{aligned}$$

•

$$\begin{aligned} (\vec{a} \times \vec{b}) - (\vec{b} \times \vec{c}) &= (\vec{a} \times \vec{b}) + (\vec{c} \times \vec{b}) \\ &= (\vec{a} + \vec{c}) \times \vec{b} = (-\vec{b}) \times \vec{b} = 0. \end{aligned}$$

Ασκήσεις (6)

6 Αν $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{u}, \vec{v}$ διανύσματα στο \mathbb{R}^3 , να αποδειχθούν τα ακόλουθα:

- i. $[\vec{a} + \vec{b}, \vec{u}, \vec{v}] = [\vec{a}, \vec{u}, \vec{v}] + [\vec{b}, \vec{u}, \vec{v}]$.
- ii. $[\vec{u}, \vec{b} + \vec{c}, \vec{v}] = [\vec{u}, \vec{b}, \vec{v}] + [\vec{u}, \vec{c}, \vec{v}]$.
- ii. $[\vec{u}, \vec{v}, \vec{c} + \vec{a}] = [\vec{u}, \vec{v}, \vec{c}] + [\vec{u}, \vec{v}, \vec{a}]$.
- iv. $[\vec{a} + \vec{b}, \vec{b} + \vec{c}, \vec{c} + \vec{a}] = 2[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}]$.

Λύση:

i.

$$\begin{aligned} [\vec{a} + \vec{b}, \vec{u}, \vec{v}] &= \langle \vec{a} + \vec{b}, \vec{u} \times \vec{v} \rangle \\ &= \langle \vec{a}, \vec{u} \times \vec{v} \rangle + \langle \vec{b}, \vec{u} \times \vec{v} \rangle \\ &= [\vec{a}, \vec{u}, \vec{v}] + [\vec{b}, \vec{u}, \vec{v}]. \end{aligned}$$

Ασκήσεις (6)

6 Αν $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{u}, \vec{v}$ διανύσματα στο \mathbb{R}^3 , να αποδειχθούν τα ακόλουθα:

- i. $[\vec{a} + \vec{b}, \vec{u}, \vec{v}] = [\vec{a}, \vec{u}, \vec{v}] + [\vec{b}, \vec{u}, \vec{v}]$.
- ii. $[\vec{u}, \vec{b} + \vec{c}, \vec{v}] = [\vec{u}, \vec{b}, \vec{v}] + [\vec{u}, \vec{c}, \vec{v}]$.
- ii. $[\vec{u}, \vec{v}, \vec{c} + \vec{a}] = [\vec{u}, \vec{v}, \vec{c}] + [\vec{u}, \vec{v}, \vec{a}]$.
- iv. $[\vec{a} + \vec{b}, \vec{b} + \vec{c}, \vec{c} + \vec{a}] = 2[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}]$.

Λύση:

iv.

$$\begin{aligned}[\vec{a} + \vec{b}, \vec{b} + \vec{c}, \vec{c} + \vec{a}] &= [\vec{a}, \vec{b} + \vec{c}, \vec{c} + \vec{a}] + [\vec{b}, \vec{b} + \vec{c}, \vec{c} + \vec{a}] \\ &= ([\vec{a}, \vec{b}, \vec{c} + \vec{a}] + [\vec{a}, \vec{c}, \vec{c} + \vec{a}]) + \\ &\quad + ([\vec{b}, \vec{b}, \vec{c} + \vec{a}] + [\vec{b}, \vec{c}, \vec{c} + \vec{a}]) \\ &= ([\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}] + ([\vec{a}, \vec{b}, \vec{a}] + [\vec{a}, \vec{c}, \vec{c}] + [\vec{a}, \vec{c}, \vec{a}])) \\ &\quad + ([\vec{b}, \vec{b}, \vec{c}] + [\vec{b}, \vec{b}, \vec{a}] + [\vec{b}, \vec{c}, \vec{c}] + [\vec{b}, \vec{c}, \vec{a}]) \\ &= 2[\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}].\end{aligned}$$

Ασκήσεις (7)

7 Αν \vec{a} , \vec{b} είναι μη συγγραμμικά μοναδιαία διανύσματα και $\widehat{(\vec{a}, \vec{b})} = \frac{\pi}{3}$, να βρεθεί το διάνυσμα που αποτελεί λύση της εξίσωσης

$$\langle \vec{a}, \vec{u} \rangle \vec{b} + 4\vec{a} = 2\vec{u}.$$

Λύση: Πολλαπλασιάζοντας εσωτερικά με το \vec{a} , έχουμε:

$$2\langle \vec{u}, \vec{a} \rangle = 4\langle \vec{a}, \vec{a} \rangle + \langle \langle \vec{a}, \vec{u} \rangle \vec{b}, \vec{a} \rangle \rightarrow$$

$$2\langle \vec{u}, \vec{a} \rangle = 4\|\vec{a}\|^2 + \langle \vec{a}, \vec{u} \rangle \langle \vec{b}, \vec{a} \rangle \rightarrow$$

$$2\langle \vec{u}, \vec{a} \rangle = 4 + \langle \vec{a}, \vec{u} \rangle \|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \cos \widehat{(\vec{b}, \vec{a})}.$$

Άρα

$$2\langle \vec{a}, \vec{u} \rangle = 4 + \frac{\langle \vec{a}, \vec{u} \rangle}{2} \Rightarrow$$

$$\frac{3}{2}\langle \vec{a}, \vec{u} \rangle = 4 \Rightarrow \langle \vec{a}, \vec{u} \rangle = \frac{4 \cdot 2}{3}.$$

Επομένως,

$$\vec{u} = 2\vec{a} + \frac{\langle \vec{a}, \vec{u} \rangle \vec{b}}{2} = 2\vec{a} + \frac{4}{3}\vec{b}.$$

Η έννοια της ορίζουσας πίνακα

Η **ορίζουσα (determinant)** ενός πίνακα είναι μία απεικόνιση που αντιστοιχεί σε κάθε πραγματικό πίνακα $A \in M_n$ έναν πραγματικό αριθμό που θα συμβολίζουμε

$$|A| \quad \text{ή} \quad \det(A).$$

Η περίπτωση 2×2 : είναι γνωστό ότι η ορίζουσα ενός πίνακα $A = (a_{ij}) \in M_2$ δίνεται από τη σχέση

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}.$$

Παραδείγματα: Η ορίζουσα του πίνακα

- $A = \begin{bmatrix} 3 & -1 \\ 2 & -2 \end{bmatrix}$ είναι $|A| = 3(-2) - (-2)1 = -6 + 2 = -4$.
- $I_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ είναι $|I_2| = 1 - 0 = 1$.
- $O_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ είναι $|O_2| = 0$.

Ορίζουσα πίνακα 3×3

Η ορίζουσα πίνακα 3×3 ορίζεται με τη βοήθεια ορίζουσας πίνακα 2×2 ως εξής:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{11} \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} - a_{12} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} + a_{13} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix}. \quad (1)$$

Παράδειγμα: Η ορίζουσα του πίνακα $A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 5 \\ 0 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 0 \end{bmatrix}$ είναι

$$|A| = 2 \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} - (-1) \begin{vmatrix} 0 & 3 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} + 5 \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 2(-6) + 1(-3) + 5(-1) = -20.$$

Η παράσταση (1) με την οποία ορίζεται η ορίζουσα καλείται **ανάπτυγμα της $|A|$ ως προς τα στοιχεία της πρώτης γραμμής.**

Ελλάσσονες ορίζουσες πίνακα 3×3

Με εκτέλεση των πράξεων στο ανάπτυγμα αυτό, έχουμε

$$\begin{aligned} |A| &= a_{11}(a_{22}a_{33} - a_{32}a_{23}) - a_{12}(a_{21}a_{33} - a_{31}a_{23}) + a_{13}(a_{21}a_{32} - a_{31}a_{22}) \\ &= a_{21}(a_{12}a_{33} - a_{32}a_{13}) - a_{22}(a_{11}a_{33} - a_{13}a_{31}) + a_{23}(a_{11}a_{32} - a_{12}a_{31}) \\ &= -a_{21} \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + a_{22} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{13} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} - a_{23} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix}. \end{aligned}$$

Η τελευταία παράσταση καλείται **ανάπτυγμα της $|A|$ ως προς τα στοιχεία της δεύτερης γραμμής**.

Ομοίως, μπορούμε να διαπιστώσουμε ότι σιχύει και

$$|A| = a_{31} \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{22} & a_{23} \end{vmatrix} - a_{32} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{13} \\ a_{21} & a_{23} \end{vmatrix} + a_{33} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}.$$

που λέγεται **ανάπτυγμα της $|A|$ ως προς τα στοιχεία της τρίτης γραμμής**.

Η ορίζουσα που προκύπτει από τον A , αν παραλείψουμε τη γραμμή και τη στήλη του στοιχείου a_{ij} καλείται **ελλάσων ορίζουσα του στοιχείου a_{ij}** και συμβολίζεται με M_{ij} .

Η έννοια του αλγεβρικού συμπληρώματος

Το γινόμενο $(-1)^{i+j}M_{ij}$ καλείται **αλγεβρικό συμπλήρωμα του στοιχείου a_{ij}** και συμβολίζεται με A_{ij} .

Δηλαδή

$$A_{ij} = (-1)^{i+j}M_{ij}.$$

Με τους συμβολισμούς αυτούς, τα αναπτύγματα της $|A|$ ως προς τα στοιχεία των τριών γραμμών γράφονται αντιστοίχως

$$\begin{aligned}|A| &= a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12} + a_{13}A_{13} \\ &= a_{21}A_{21} + a_{22}A_{22} + a_{23}A_{23} \\ &= a_{31}A_{31} + a_{32}A_{32} + a_{33}A_{33}.\end{aligned}$$

Με εκτέλεση των πράξεων έχουμε επίσης

$$\begin{aligned}|A| &= a_{11}A_{11} + a_{21}A_{21} + a_{31}A_{31} \\ &= a_{12}A_{12} + a_{22}A_{22} + a_{32}A_{32} \\ &= a_{13}A_{13} + a_{23}A_{23} + a_{33}A_{33},\end{aligned}$$

δηλαδή τα αναπτύγματα της $|A|$ ως προς τα στοιχεία της 1ης, 2ης και 3ης στήλης, αντιστοίχως.

Στην πράξη, το ανάπτυγμα που χρησιμοποιούμε για τον υπολογισμό μίας ορίζουσας 3×3 είναι ως προς τη γραμμή ή στήλη που παρουσιάζει τα περισσότερα μηδενικά.

Παράδειγμα: Αν $A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$, τότε

$$|A| = 0 \begin{vmatrix} -1 & 2 \\ 0 & 3 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} + 0 \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} = (-3 - 4) = -7.$$

Γενικά για $n \times n$;

Οι τρεις βασικές ιδιότητες της ορίζουσας

Βασικές Ιδιότητες:

1 $\det(I_n) = 1$.

2 Μετάθεση δύο γραμμών πίνακα \rightarrow αλλαγή προσήμου ορίζουσας.

Συνέπεια: Πίνακες μετάθεσης έχουν γνωστή ορίζουσα.

$$\begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = -1 \quad \left(I_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \right)$$

$$\begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} = 1 \quad \left(I_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \right)$$

3 Η ορίζουσα συμπεριφέρεται ως γραμμική συνάρτηση κάθε γραμμής του πίνακα ξεχωριστά.

$$3\alpha \quad \begin{vmatrix} ta & tb \\ c & d \end{vmatrix} = t \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix}.$$

$$3\beta \quad \begin{vmatrix} a+a' & b+b' \\ c & d \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a' & b' \\ c & d \end{vmatrix}.$$

Προσοχή: $\det(A+B) \neq \det(A) + \det(B)$.

Συνέπειες ιδιοτήτων ορίζουσας

4 Πίνακας με δύο ίδιες γραμμές $\rightarrow \det(A) = 0$.

Απόδειξη: Εναλλάσσουμε τις γραμμές αυτές \rightarrow Ίδιος πίνακας.

5 Γραμμοπράξη $\Gamma_k \rightarrow \Gamma_k - \ell\Gamma_i \rightarrow \Delta\epsilon$ μεταβάλλει την ορίζουσα του πίνακα.

Απόδειξη:

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} a & b \\ c - \ell a & d - \ell b \end{vmatrix} &\stackrel{(3b)}{=} \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a & b \\ -\ell a & -\ell b \end{vmatrix} \\ &\stackrel{(3a)}{=} \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} - \ell \begin{vmatrix} a & b \\ a & b \end{vmatrix} \\ &\stackrel{(4)}{=} \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix}. \end{aligned}$$

Συνέπεια: $\det(A) = \det(U)$, όπου U η κλιμακωτή μορφή του A .

6 Μηδενική γραμμή $\rightarrow \det(A) = 0$.

Απόδειξη:

$$\begin{vmatrix} 0 & 0 \\ c & d \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} t \cdot 0 & t \cdot 0 \\ c & d \end{vmatrix} \stackrel{(3a)}{=} t \begin{vmatrix} 0 & 0 \\ c & d \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} 0 & 0 \\ c & d \end{vmatrix} = 0$$

Συνέπειες ιδιοτήτων ορίζουσας (2)

$$7 \quad U = \begin{bmatrix} d_1 & * & * & \cdots & * \\ & d_2 & * & \cdots & * \\ & & d_3 & \cdots & * \\ & & & \ddots & \vdots \\ & & & & d_n \end{bmatrix} \rightarrow \det(U) = \prod_{i=1}^n d_i = d_1 d_2 \cdots d_n \text{ (δηλαδή, το}$$

γινόμενο των pivots).

Απόδειξη: Γραμμοπράξεις (Ιδιότητα 5) \rightarrow Αρκεί ναδειχθεί για διαγώνιο πίνακα

$$\det(D) = \begin{vmatrix} d_1 & & & \\ & d_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & d_n \end{vmatrix} \stackrel{(2)}{=} \begin{vmatrix} 1 & & & \\ & d_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & d_n \end{vmatrix} \\ \stackrel{(2)}{=} \begin{vmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & d_n \end{vmatrix} \stackrel{(2)}{=} \begin{vmatrix} 1 & & & \\ & d_1 d_2 \cdots d_n & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{vmatrix} \stackrel{(1)}{=} d_1 d_2 \cdots d_n.$$

Αν κάποιο διαγώνιο στοιχείο είναι μηδενικό \rightarrow Ιδιότητα 4.

Συνέπειες ιδιοτήτων ορίζουσας (3)

8 $\det(A) = 0 \Leftrightarrow A$ μη αντιστρέψιμος.

Απόδειξη: A μη αντιστρέψιμος \rightarrow Γραμμοπράξεις (Ιδιότητα 5) \rightarrow Μηδενική γραμμή (Ιδιότητα 4).

A αντιστρέψιμος \rightarrow Γραμμοπράξεις (Ιδιότητα 5) $\rightarrow U$ (Ιδιότητα 4) $\rightarrow D$ (Ιδιότητα 7) $\det(A) = \pm d_1 d_2 \cdots d_n \neq 0$.

Περίπτωση 2×2 :

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a & b \\ 0 & d - \frac{c}{a}b \end{vmatrix} = a \left(d - \frac{c}{a}b \right) = ad - bc.$$

Αν $a = 0 \rightarrow$ Μετάθεση γραμμών

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} c & d \\ a & b \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} c & d \\ 0 & b - \frac{a}{c}d \end{vmatrix} = -c \left(b - \frac{a}{c}d \right) = ad - bc.$$

Αν επιπλέον $c = 0 \rightarrow$ Μηδενική γραμμή $\rightarrow \det(A) = 0$.

Συνέπειες ιδιοτήτων ορίζουσας (4)

9 $\det(AB) = \det(A)\det(B)$.

Συνέπειες/Σχόλια:

- $\det(A^{-1}) = ?$
Προφανώς,

$$A^{-1}A = I_n \Rightarrow \det(A^{-1}A) = \det(I_n) \Rightarrow \det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}.$$

- Ήδη γνωστό για διαγώνιους πίνακες: $A = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$, $A^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} \end{bmatrix}$
- $\det(A^2) = [\det(A)]^2$
- $\det(2A) = ?$
 $\det(2A) = 2^n \det(A)$.

Συνέπειες ιδιοτήτων ορίζουσας (5)

10 $\det(A^T) = \det(A)$.

Περίπτωση 2×2 :

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a & c \\ b & d \end{vmatrix}$$

Συνέπεια: Οι προηγούμενες ιδιότητες ισχύουν και για στήλες.

Σκιαγράφηση Απόδειξης:

$$|A^T| = |A| \Leftrightarrow$$

$$|U^T L^T| = |LU| \Leftrightarrow$$

$$|U^T| |L^T| = |L| |U| \stackrel{|L|=|L^T|=1}{\Leftrightarrow}$$

$$|U^T| = |U|.$$